

# การพัฒนาระบบมิเตอร์ไฟฟ้าอัตโนมัติ ด้วยโปรโตคอล Modbus RTU

สิงหาคม 2558

จรัส แซ่เล่า

ผู้ช่วยผู้จัดการแผนกพัฒนาระบบมิเตอร์อัจฉริยะ

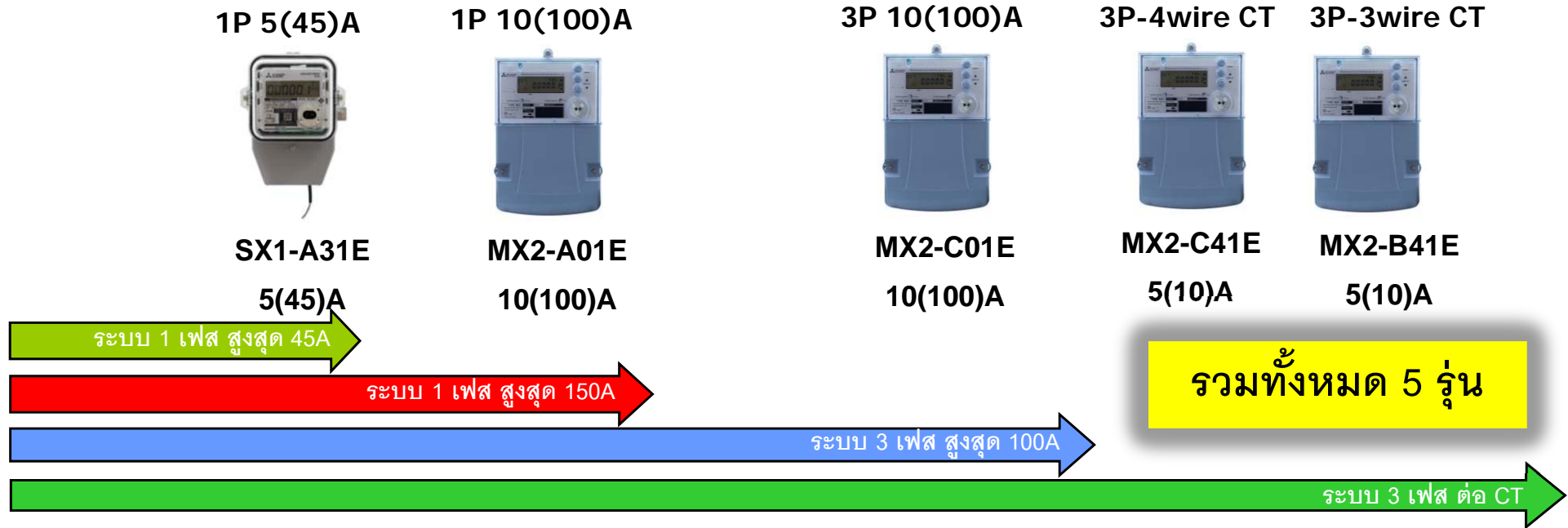
บริษัท มิตซูบิชิ อิเล็กทริก ออโตเมชัน (ประเทศไทย) จำกัด

# หัวข้อการนำเสนอ

1. **แนะนำมิเตอร์ Modbus RTU และตัวอย่างรูปแบบการเชื่อมต่อระบบอ่านค่ามิเตอร์**
2. **หลักการทำงานของระบบ Modbus RTU**
3. **การอ่านค่า Energy และค่า Real-time ต่างๆของมิเตอร์**
4. **การพัฒนาระบบด้วยโปรแกรมคอมพิวเตอร์ (PC software, Server software)**
5. **การพัฒนาระบบด้วยอุปกรณ์ Hardware (PLC, Embedded Computer)**

# 1. แนะนำมิเตอร์ Modbus RTU และ รูปแบบการเชื่อมต่อระบบ

# แนะนำมิเตอร์ Modbus RTU



- มิเตอร์เอเอ็มอาร์ทุกรุ่นที่มีพอร์ตสื่อสารแบบ RS485 รองรับ Modbus protocol
- โดยปกติมิเตอร์จะถูกตั้งค่า Default protocol รองรับ GEN3 จึงต้องทำการเปลี่ยนค่า setting ก่อน

\* ⚠ Checking before usage

SX1-A31E with MODBUS RTU protocol supports has sticker "MODBUS" on top of meter (beside upper hanger).



Meter which have no sticker "MODBUS" does not support MODBUS RTU protocol. Please contact factory for setting.

# แนะนำมิเตอร์ Modbus RTU

1P 5(45)A



SX1-A31E

5(45)A

1P 10(100)A



MX2-A01E

10(100)A

3P 10(100)A



MX2-C01E

10(100)A

3P-4wire CT



MX2-C41E

5(10)A

3P-3wire CT



MX2-B41E

5(10)A

Measurement	SX1	MX2
kWh	O	O (Total)
Varh	-	O (Total)
Volt	O	O (A, B, C)
Ampere	O	O (A, B, C, N)
Watt	O	O (Total, A, B, C)
Var	-	O (Total, A, B, C)
VA	-	O (Total, A, B, C)
Frequency	O	O (A, B, C)
Power Factor	-	O (A, B, C, N)
THD V	-	O (A, B, C)
THD I	-	O (A, B, C)
PHASE ANGLE	-	O (VB, VC, IA, IB, IC) *VA is Reference
Harmonic V 1 <sup>st</sup> -13 <sup>th</sup>	-	O (A, B, C)
Harmonic I 1 <sup>st</sup> -13 <sup>th</sup>	-	O (A, B, C, N)

<https://www.meath-co.com/meter/product.php?id=18>



The screenshot shows the website for Mitsubishi Electric Thailand, specifically the meter product page. The header includes the company logo and name in Thai: "มิทซูบิชิ อิเล็กทริก ออโตเมชัน (ประเทศไทย) จำกัด" and "กลุ่มผลิตภัณฑ์มิเตอร์ไฟฟ้า". Below the header, there are navigation links and a search bar. The main content area is divided into three columns, each representing a different meter category:

- มิเตอร์สำหรับ :** (Meters for:)
  - มิเตอร์ สำหรับ การไฟฟ้า** (Meter for Utilities):
    - แบบ 1 : มิเตอร์ไฟฟ้าชนิด จานหมุน
    - แบบ 2 : มิเตอร์อิเล็กทรอนิกส์
    - แบบ 3 : มิเตอร์อัจฉริยะ
  - มิเตอร์ สำหรับ อพาร์ทเมนท์** (Meter for Apartments):
    - แบบ 1 : มิเตอร์ไฟฟ้าชนิด จานหมุน
    - แบบ 2 : มิเตอร์อิเล็กทรอนิกส์ สแตนดาร์ด
    - แบบ 3 : มิเตอร์อิเล็กทรอนิกส์ เอเอ็มอาร์
  - มิเตอร์ สำหรับ ธุรกิจอื่นๆ** (Meter for Other business):
    - แบบ 1 : มิเตอร์ไฟฟ้าชนิด จานหมุน
    - แบบ 2 : มิเตอร์อิเล็กทรอนิกส์ สแตนดาร์ด
    - แบบ 3 : มิเตอร์อิเล็กทรอนิกส์ เอเอ็มอาร์** (highlighted with a red box and a red dashed arrow pointing to it)

คลิกที่มิเตอร์อิเล็กทรอนิกส์ เอเอ็มอาร์

<https://www.meath-co.com/meter/product.php?id=18>



บริหารจัดการพื้นที่เช่า, พิมพ์รายงานการใช้ไฟฟ้า, ใบแจ้งหนี้





**มิเตอร์ SX1 : 1เฟส รุ่น RS-485**

รหัสรุ่น: SX1-A31E  
ขนาด: 5(45)A  
ระบบไฟ: 1 เฟส 220-230 โวลต์  
ความแม่นยำ: Class 1

ดูรายละเอียดเพิ่มเติม



คลิกที่มิเตอร์ **SX1**

อ่านหน่วยมิเตอร์อัตโนมัติทุกเดือนเพื่อคิดค่าไฟฟ้าและสามารถอ่านหน่วยมิเตอร์อัตโนมัติทุกชั่วโมงเพื่อตรวจสอบการใช้ไฟฟ้า





**มิเตอร์ MX2 : 1เฟส รุ่น RS-485**

รหัสรุ่น: MX2-A01E  
ขนาด: 10(100)A  
ระบบไฟ: 1 เฟส 220-240 โวลต์  
ความแม่นยำ: Class 1

ดูรายละเอียดเพิ่มเติม



คลิกที่มิเตอร์ **MX2**  
MX2 ทุกรหัสรุ่น  
Protocol Modbus เหมือนกัน



## SX1



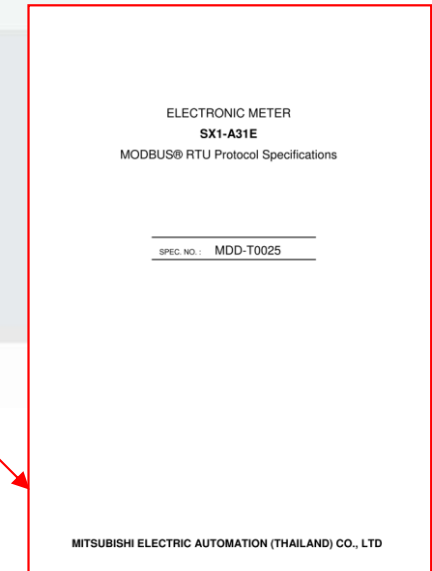
### สเปคมิเตอร์ METER SPECIFICATIONS

มิเตอร์ SX1 : 1เฟส รุ่น RS-485  
มิเตอร์อิเล็กทรอนิกส์ เอเอ็มอาร์

ดาวน์โหลด/Download

- >> คู่มือมิเตอร์/Meter Manual
- >> โบรชัวร์มิเตอร์/Meter Brochure
- >> สเปคมิเตอร์/Meter Specifications
- >> ระบบและซอฟต์แวร์/System and Software

คลิก ดาวโหลด โปรโตคอล Modbus RTU



## MX2 สเปคมิเตอร์ METER SPECIFICATIONS

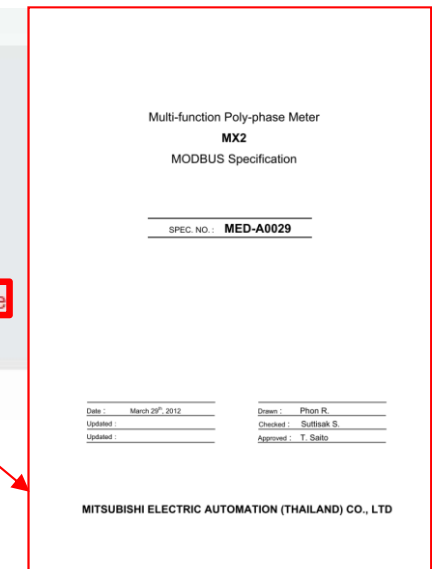


มิเตอร์ MX2 : 1เฟส รุ่น RS-485  
มิเตอร์อิเล็กทรอนิกส์ เอเอ็มอาร์

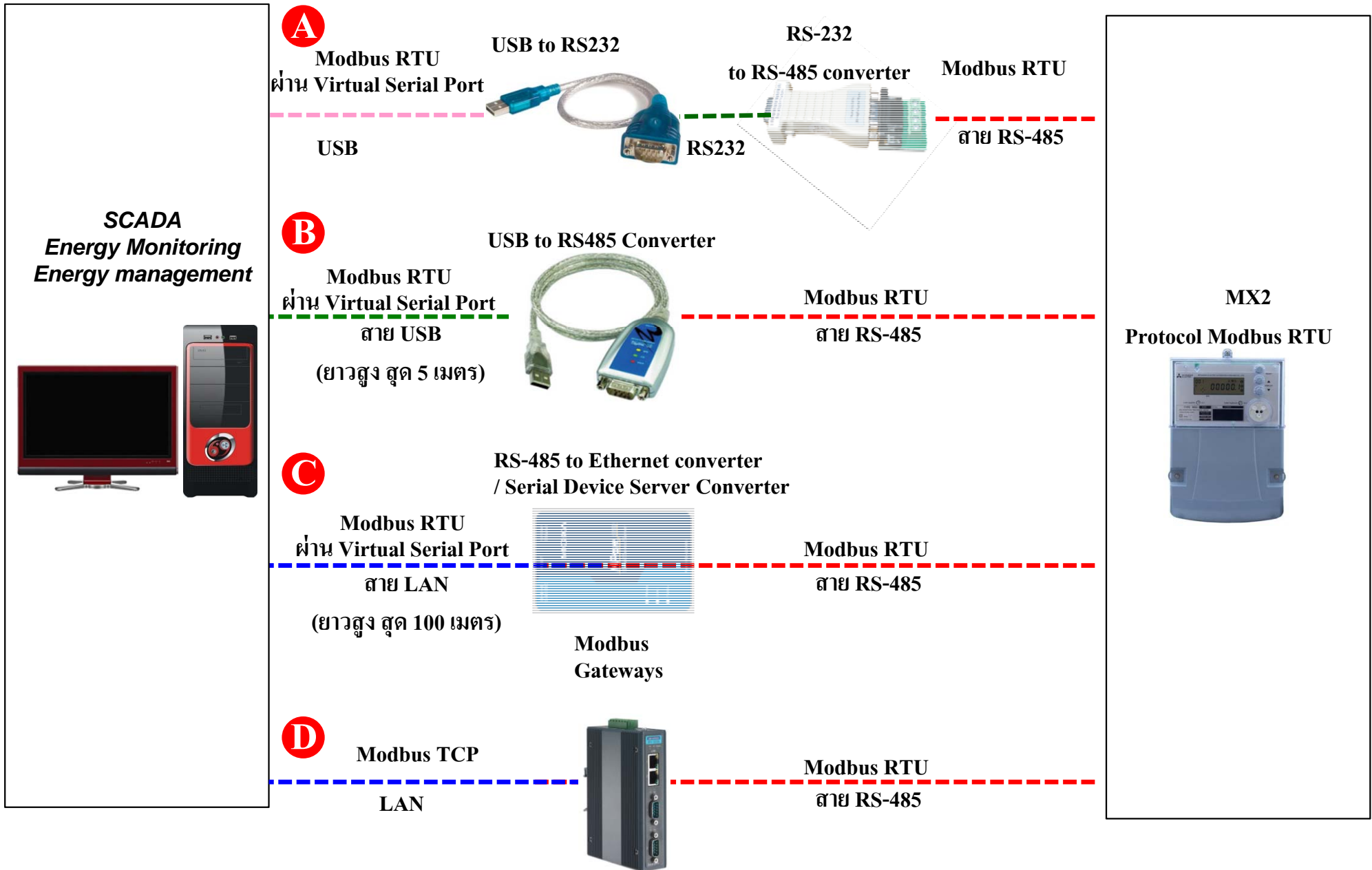
ดาวน์โหลด/Download

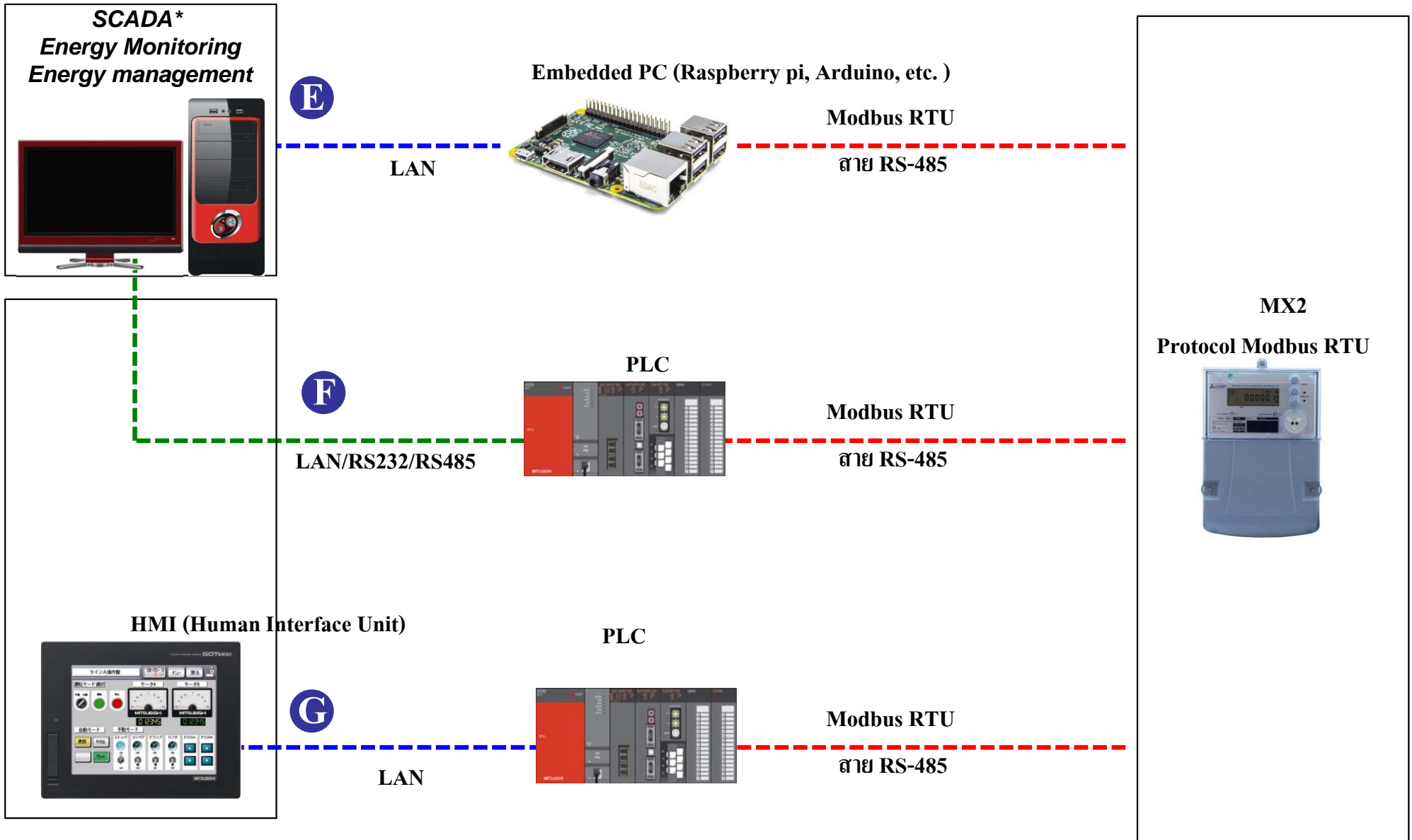
- >> คู่มือมิเตอร์/Meter Manual
- >> โบรชัวร์มิเตอร์/Meter Brochure
- >> สเปคมิเตอร์/Meter Specifications
- >> ระบบและซอฟต์แวร์/System and Software

คลิก ดาวโหลด โปรโตคอล Modbus RTU

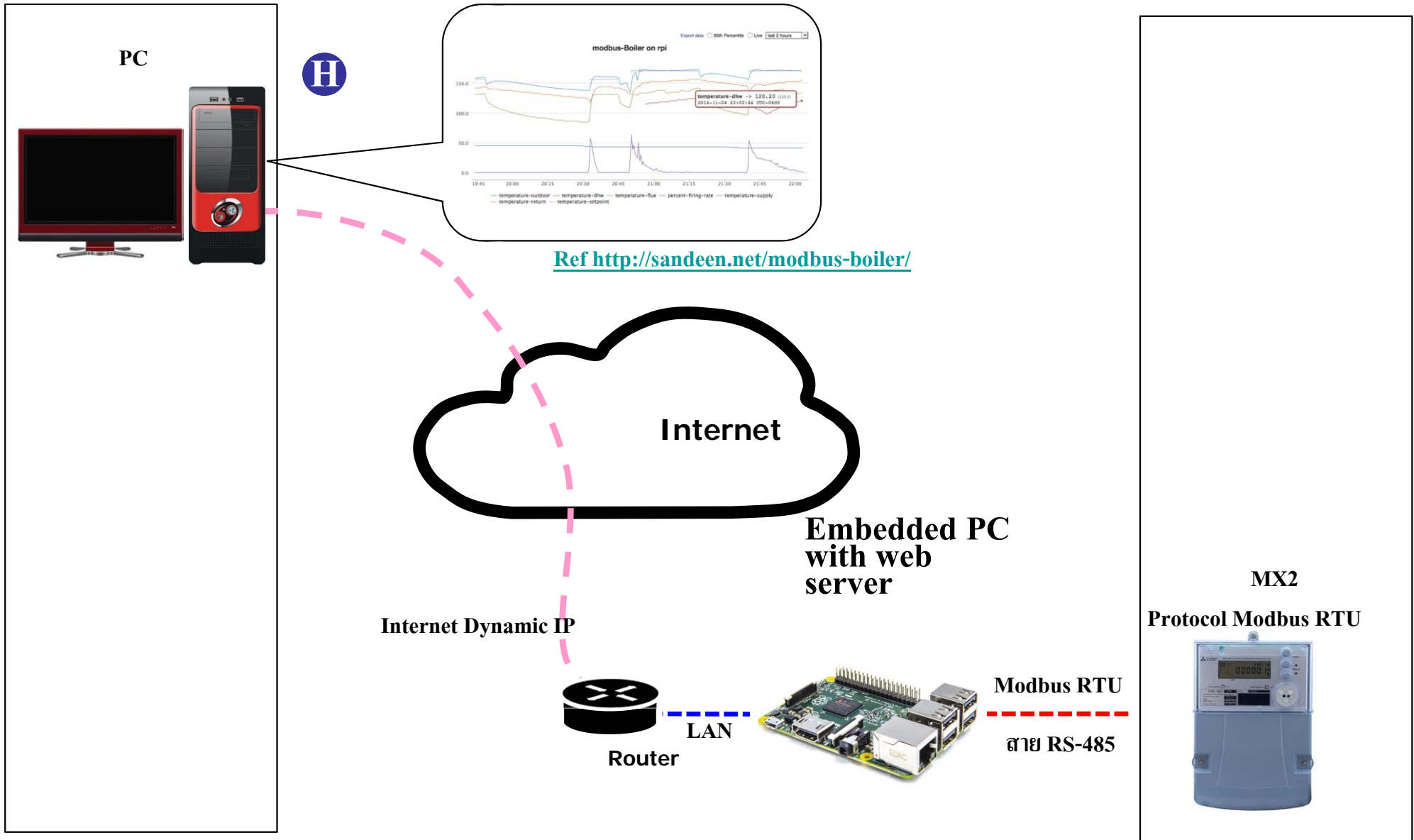








\*SACADA = Supervisory Control and Data Acquisition การควบคุมกำกับดูแลและเก็บข้อมูล



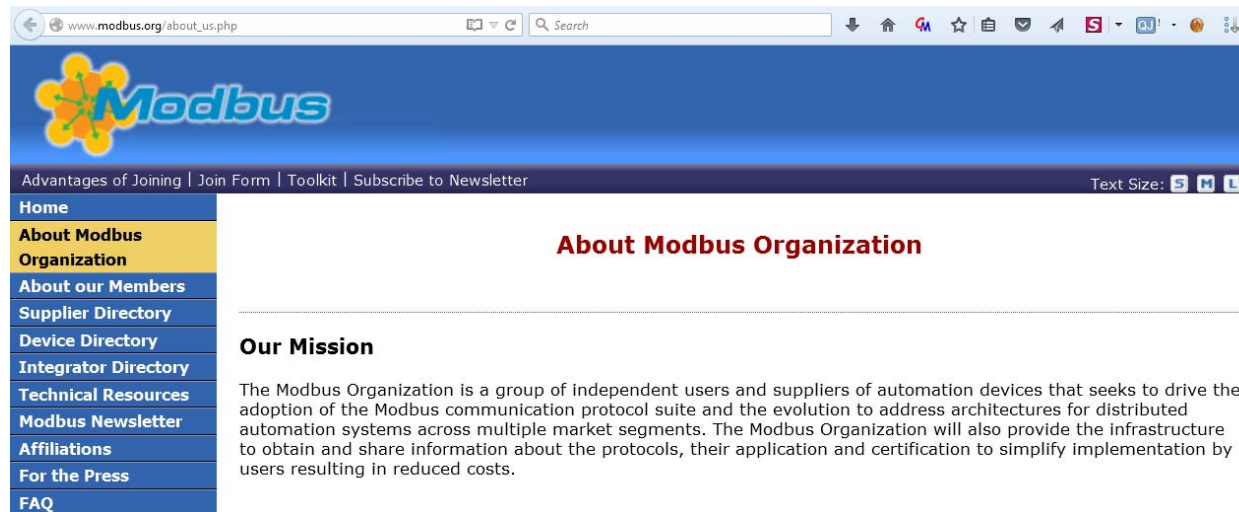
# 2. หลักการทำงานของระบบ

## Modbus RTU

# Modbus คืออะไร

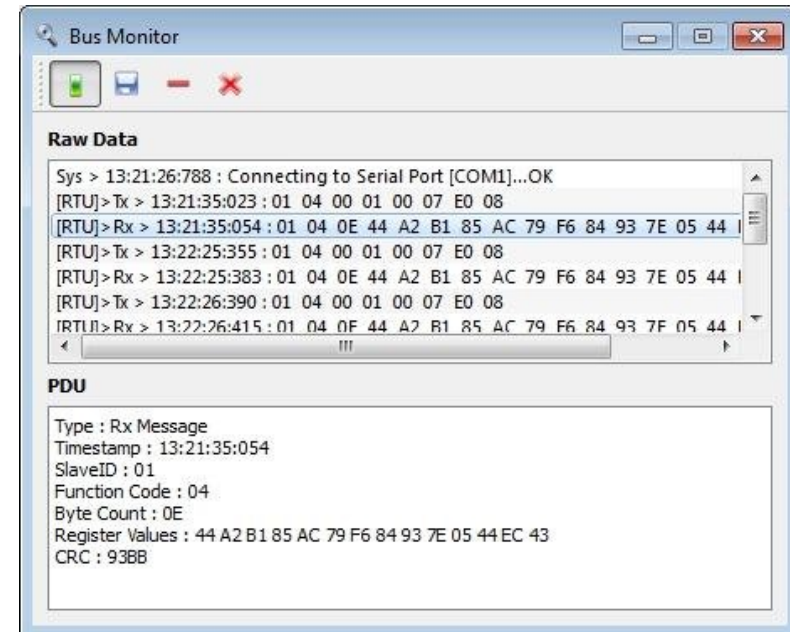
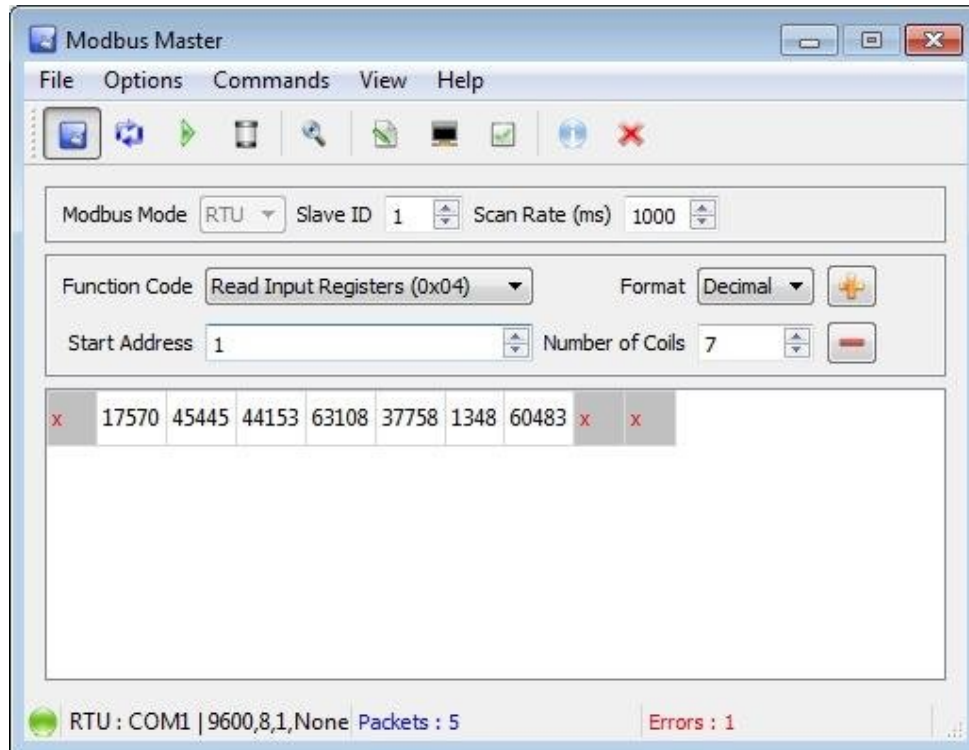
Modbus คือ โพรโทคอลที่ถูกพัฒนาขึ้น โดย Modicon (ปัจจุบันคือ Schneider Electric) ในปี 1979 เพื่อใช้สำหรับงาน PLC. ปัจจุบันโพรโทคอล Modbus เป็นที่ยอมรับ และ ถูกใช้งานอย่างแพร่หลาย ทั่วโลก ถือเป็นโพรโทคอลมาตรฐาน ที่อุปกรณ์ด้านอุตสาหกรรม นิยมนำมาใช้กัน เช่น Meter, PLC, SCADA เป็นต้น ปัจจุบันมีผู้ดูแลคือ Modbus Organization คือ [www.modbus.org](http://www.modbus.org)

- เป็นโพรโทคอลที่ ถูกพัฒนาเพื่อใช้งานในอุตสาหกรรม
- เป็นโพรโทคอลเปิด สามารถนำมาใช้งานโดยไม่มีค่าใช้จ่าย
- เป็นโพรโทคอลที่ ง่าย ต่อการพัฒนาระบบเพื่อเชื่อมต่อกับอุปกรณ์ Modbus (มีฟรี Software มากมาย)



<http://sourceforge.net/projects/qmodmaster/>

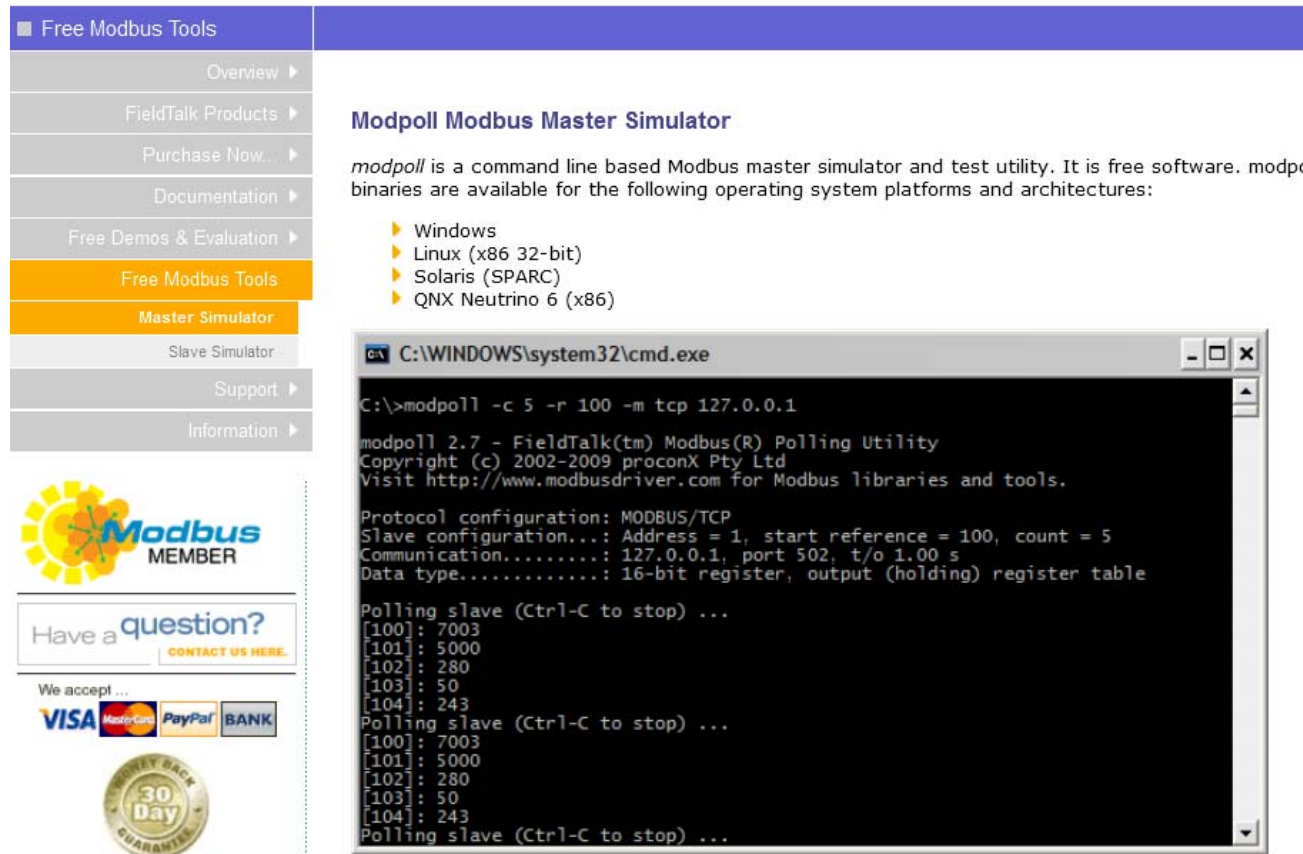
ฟรี Software สำหรับทดสอบอ่านและเขียนค่า Modbus



[http://www.modbustools.com/modbus\\_poll.html](http://www.modbustools.com/modbus_poll.html)

ฟรี Software สำหรับทดสอบอ่านค่า Modbus

[ModbusDRIVER.com](http://www.modbusdriver.com)



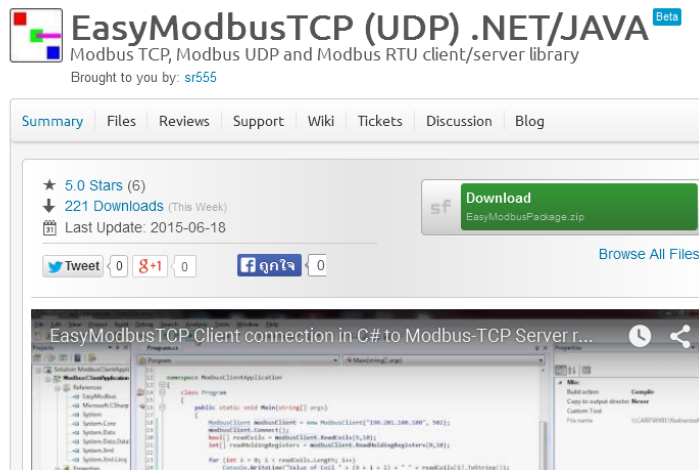
The screenshot displays the ModbusDRIVER.com website interface. On the left is a navigation menu with the following items: Free Modbus Tools (selected), Overview, FieldTalk Products, Purchase Now..., Documentation, Free Demos & Evaluation, Master Simulator, Slave Simulator, Support, and Information. The main content area is titled 'Modpoll Modbus Master Simulator' and includes a description: 'modpoll is a command line based Modbus master simulator and test utility. It is free software. modpc binaries are available for the following operating system platforms and architectures: Windows, Linux (x86 32-bit), Solaris (SPARC), and QNX Neutrino 6 (x86)'. Below this is a terminal window titled 'C:\WINDOWS\system32\cmd.exe' showing the execution of the command 'modpoll -c 5 -r 100 -m tcp 127.0.0.1'. The terminal output shows the utility's version (2.7), copyright (2002-2009 proconX Pty Ltd), and configuration details: 'Protocol configuration: MODBUS/TCP', 'Slave configuration...: Address = 1, start reference = 100, count = 5', 'Communication...: 127.0.0.1, port 502, t/o 1.00 s', and 'Data type...: 16-bit register, output (holding) register table'. The terminal also shows the results of polling slave registers: '[100]: 7003', '[101]: 5000', '[102]: 280', '[103]: 50', and '[104]: 243', repeated three times.



# Free Modbus Library

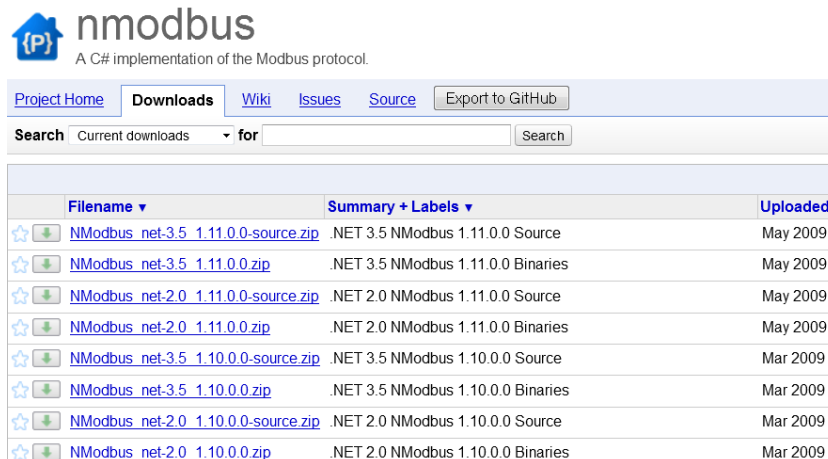
## ฟรี Modbus Library สำหรับเขียนโปรแกรมบน PC

<http://sourceforge.net/projects/easymodbustcp/>



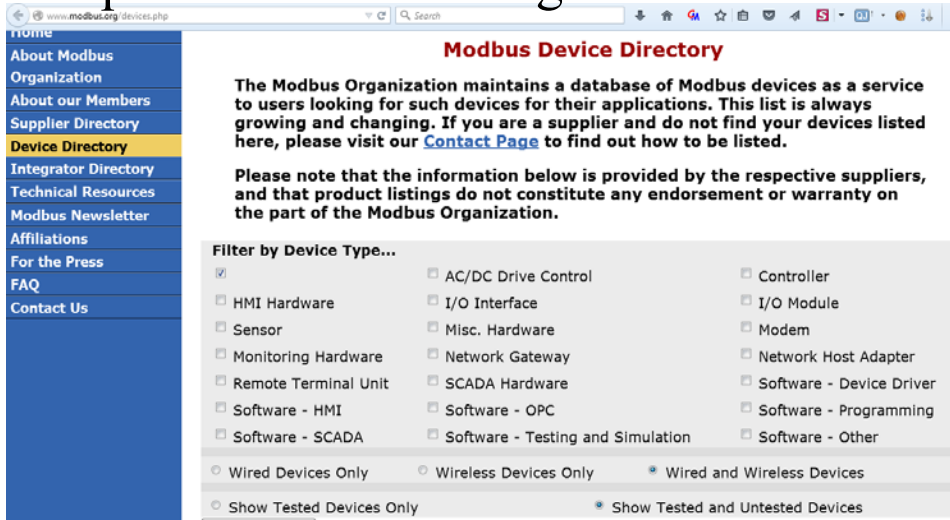
DotNet and JAVA Library

<http://code.google.com/p/nmodbus/downloads/list>



DotNet Library

<http://www.modbus.org/>



**Ascon Tecnologic Inc.**

**sigmadue Series I/O Modules**



**Type:** I/O Module

**Description:** Modbus remote I/O modules

**Connectivity:** Modbus

**Ascon Tecnologic Inc.**

**AC Series Multifunction PLCs**



**Type:** Controller

**Description:** A Multiloop controller, Micro PLC for logic sequences, a powerful Process Computer combined in one instrument.

**Connectivity:** Modbus

**ACKSYS**



**Communications WLg-IDA/S**

**Type:** Network Gateway

**Description:** WLg-IDA/S is a Wireless Modbus (RS232/RS422/RS485) to Modbus TCP gateway for plant automation (DIN-rail mounting for installation in electric bay). WLg-IDA/S allows to connect without cable your remote Modbus equipment to your industrial Modbus TCP network (remote I/O, monitoring, SCADA ...).

**Connectivity:** Modbus, Modbus TCP

<http://www.modbus.org/>

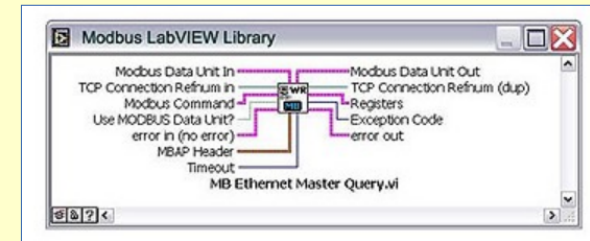
**National Instruments Corporation**  
**Real-Time Embedded Vision System, EVS-1464RT**



**Type:** Controller

**Description:** Rugged automation controller that combines industrial camera connectivity with open communication. The NI EVS-1464RT is designed to acquire and process images in real time from multiple IEEE 1394 and GigE Vision cameras for machine vision applications such as high-speed sorting, assembly verification, and packaging inspection. Send commands and data to other devices, such as PLCs and operator interfaces, using Ethernet protocols such as TCP/IP, EtherNet/IP, and Modbus TCP, as well as serial protocols such as RS232 and Modbus serial.

**Connectivity:** Modbus, Modbus TCP



**National Instruments Corporation**  
**LabVIEW Modbus Library**

**Type:** Software - Device Driver

**Description:** The Modbus library is a free, downloadable set of VI function blocks that provide Modbus communication from any standard Ethernet or serial port. The LabVIEW library implements the Modbus protocol in software and offers both master and slave functionality. Using the Modbus library, programmable automation controllers can communicate with gateway devices that provide connectivity to a wide variety of industrial networks, such as Profibus, EtherNet/IP, and DeviceNet.

**Connectivity:** Modbus, Modbus TCP

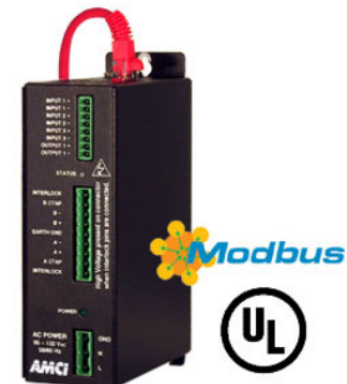
<http://www.modbus.org/>

<http://www.sma.de/en/products/monitoring-control/modbus-protocol-interface.html>



<http://www.amci.com/stepper-motor-control/stepper-motor-drive-indexer-modbus-tcp-sd17060e.asp>

**AMCI SD17060E Modbus-TCP Stepper Motor  
Indexer / Drive**



การสื่อสารเป็นระบบ Master และ Slave

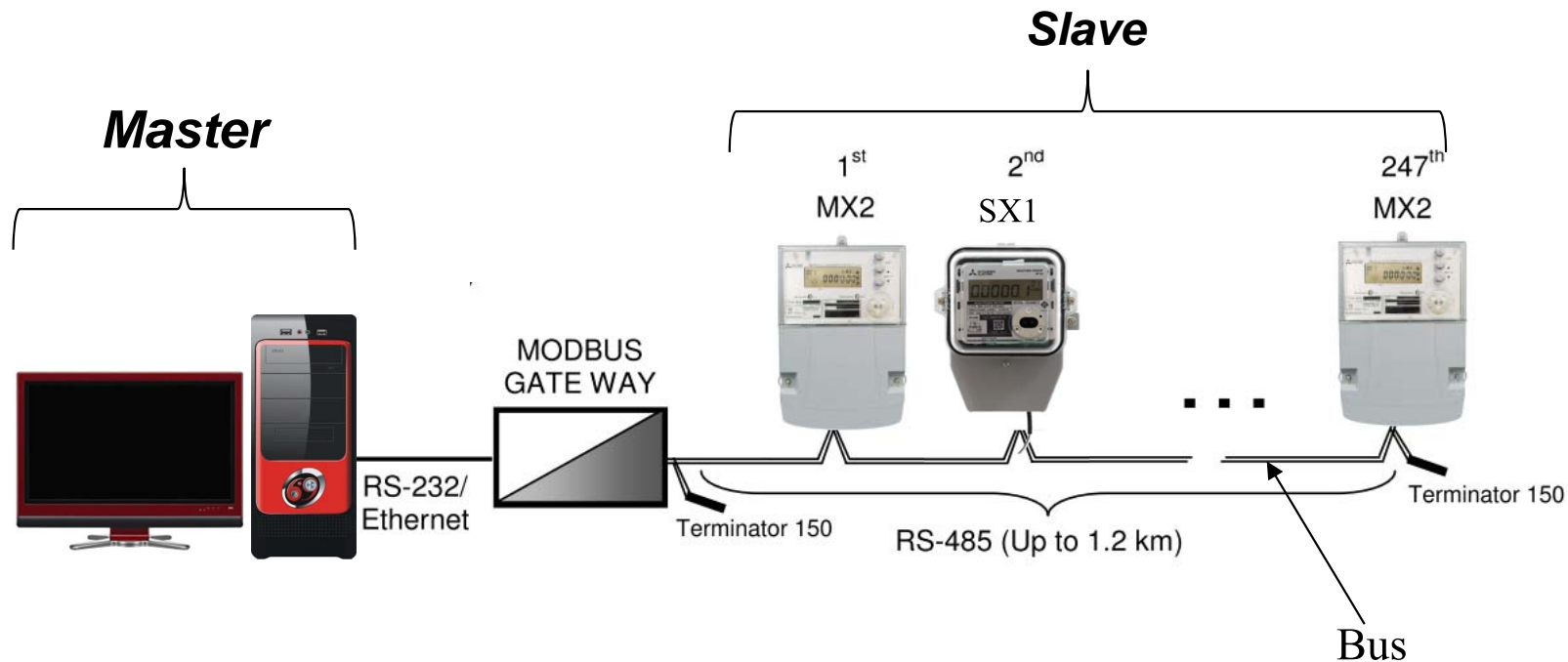
Master เป็นคนสอบถามหรือสั่งเขียนข้อมูลอุปกรณ์ Slave

Slave คอยรับคำสั่ง แล้วตอบข้อมูล หรือเขียนข้อมูล ตามที่ Master ร้องขอ

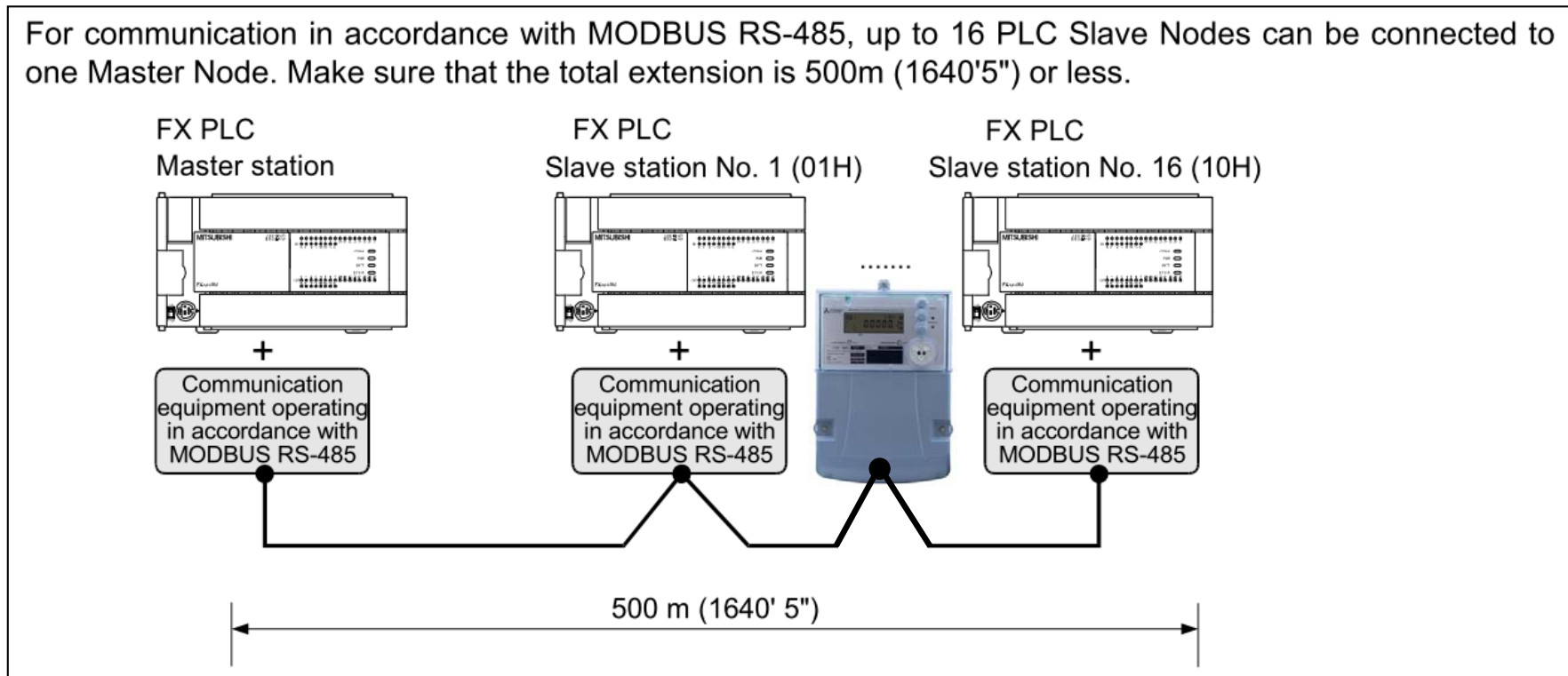
ระบบ Modbus กำหนดให้มี Master 1 ตัว และ Slave สามารถมีได้ถึง 247 ตัวใน 1 Bus

Slave จะมี Slave แอดเดรสของตัวเอง (1-247) แต่ละตัวต้องมี Address ไม่ซ้ำกัน ใน Bus เดียวกัน

ระยะสายสื่อสารสามารถได้ไกลถึง 1.2 km

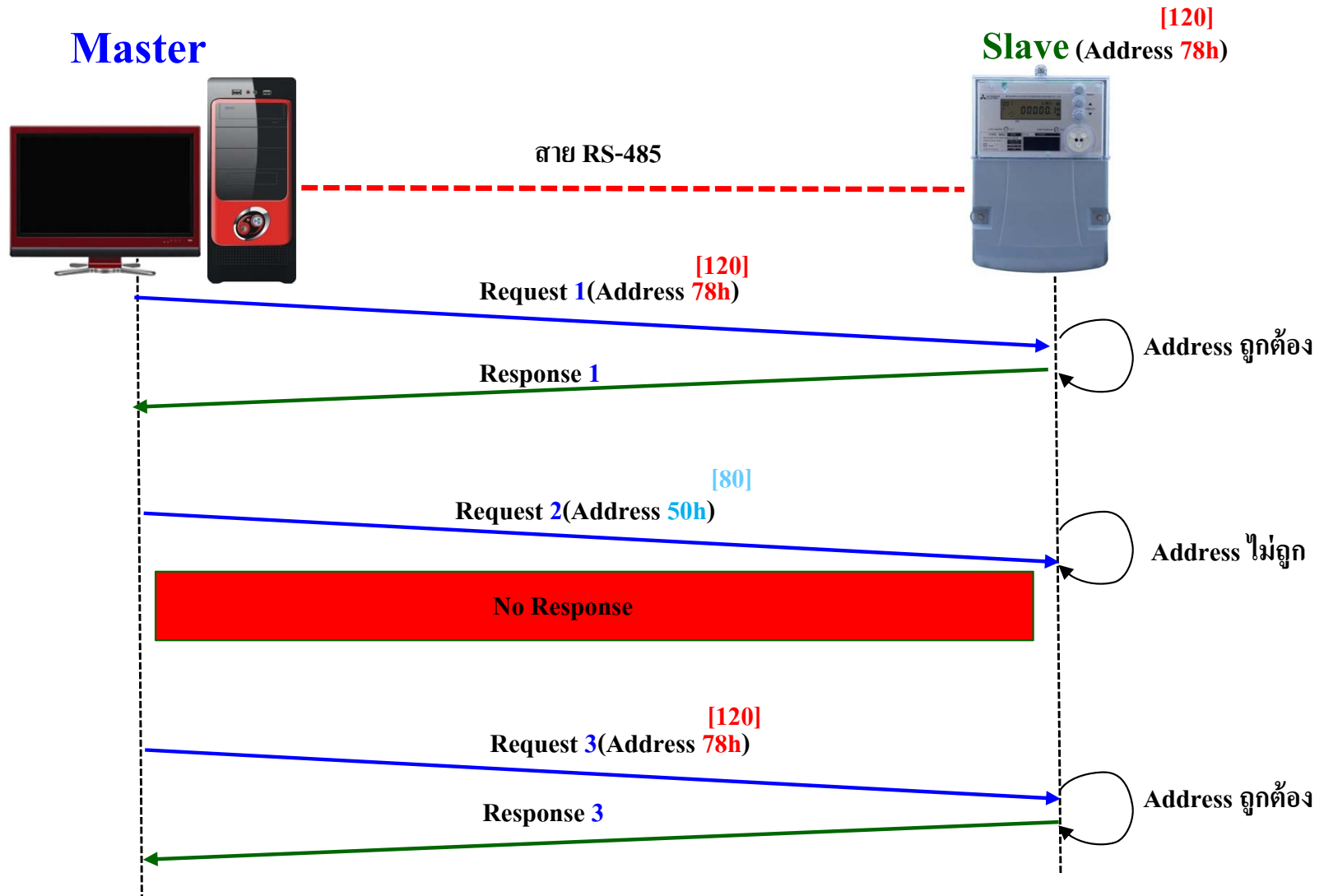


แม้ว่า มิเตอร์ SX1, MX2 Modbus จะสามารถ ทำการสื่อสาร ได้ไกล 1,200 m.  
 แต่ระยะไกลสุดที่ใช้ได้จริง ต้องดูข้อมูลของอุปกรณ์อื่นในระบบ ร่วมด้วย  
 จากเอกสารของ FX PLC ระบุว่า ระยะไกลสุดของ RS-485 คือ 500 m.  
 จะได้ว่า ระยะไกลสุด ของสาย RS-485 เมื่อต่อเข้ากับ FX PLC เป็น 500 m.



# หลักการทำงานของระบบ Modbus RTU

ทุกครั้งที่ต้องการอ่านข้อมูล หรือ เขียนข้อมูล **Master** ต้องส่งคำสั่ง ไปยัง **Slave** ก่อน จากนั้นเมื่อ **Slave** ได้รับคำสั่ง ที่มี Address ที่ตรงกับตัวเองจึงตอบข้อมูลกลับ

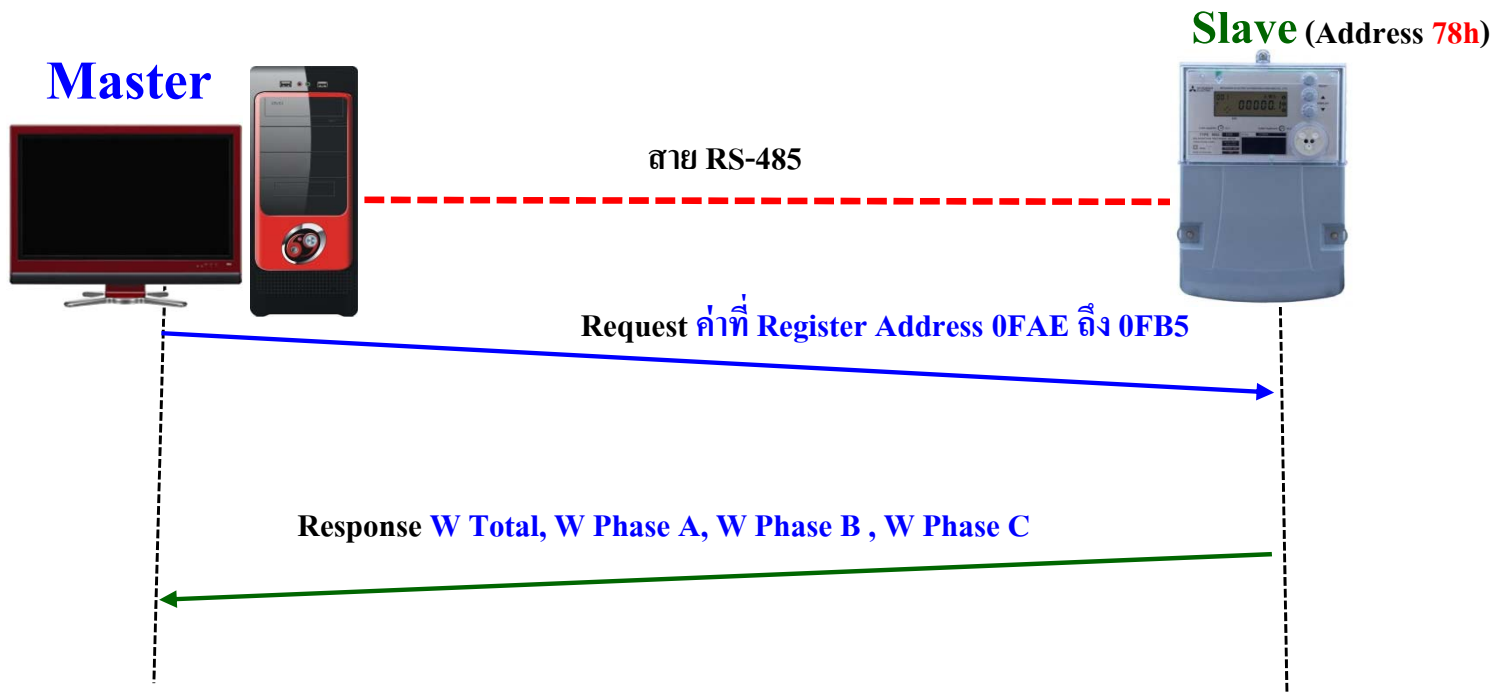




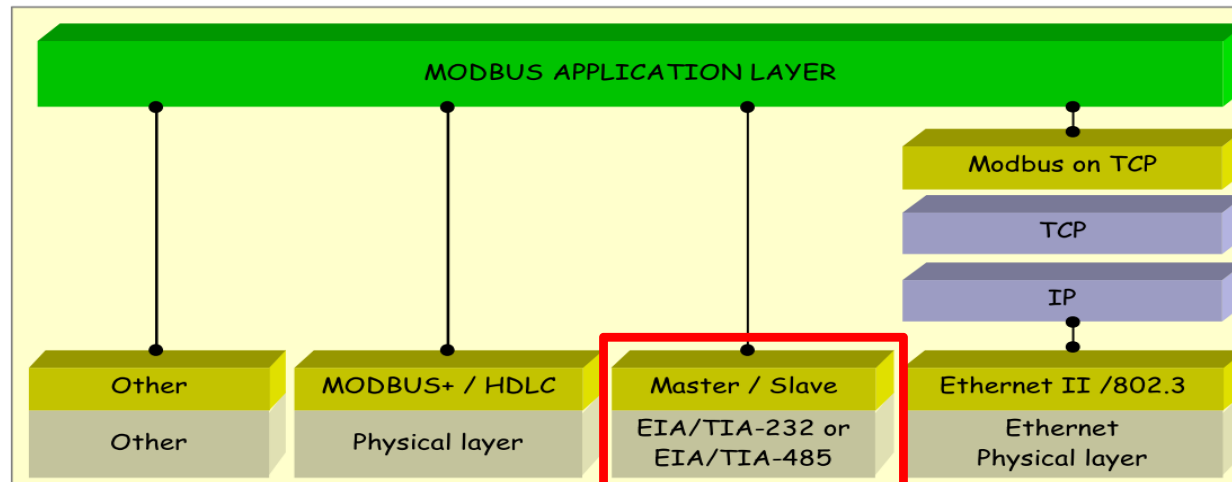
สามารถทำการอ่านค่าได้ที่ละหลายค่าในครั้งเดียว โดยร้องขอในเงื่อนไข Register Address ที่มีความต่อเนื่องกัน

จากตัวอย่างด้านล่าง Master ทำการอ่านค่าตั้งแต่ Register Address 44015(0FAE) ถึง 44022(0FB5) มิเตอร์จะทำการตอบ ค่า W Total, W Phase A, W Phase B, W Phase C มาในครั้งเดียว

MODBUS Register (Dec)	Address (Hex)	Range	Description	Type	R / W	Units	
44011	0FAA	00000000h ~ 5F5E0FFh	Total Wh Register (imp+exp)	BIN	R	0.1 kWh	
44012	0FAB						
44013	0FAC	00000000h ~ 5F5E0FFh	Total Varh Register (Q1+Q4)	BIN	R	0.1 kVarh	
44014	0FAD						
44015	0FAE	Positive value: 00000000h ~ 7FFFFFFFh and Negative value: FFFFFFFFh ~ 80000000h	Instantaneous W Total	BIN	R	0.001 kW	
44016	0FAF		Instantaneous W Phase A	BIN	R	0.001 kW	
44017	0FB0		Instantaneous W Phase B	BIN	R	0.001 kW	
44018	0FB1		Instantaneous W Phase C	BIN	R	0.001 kW	
44019	0FB2						
44020	0FB3						
44021	0FB4						
44022	0FB5						



SX1 และ MX2 ใช้โปรโตคอลการสื่อสารแบบ **Modbus RTU**



	Modbus ASCII	Modbus/RTU
Characters	ASCII 0...9 and A..F	Binary 0...255
Error check	LRC Longitudinal Redundancy Check	CRC Cyclic Redundancy Check
Frame start	character ':'	3.5 chars silence
Frame end	characters CR/LF	3.5 chars silence
Gaps in message	1 sec	1.5 times char length

# Default slave address

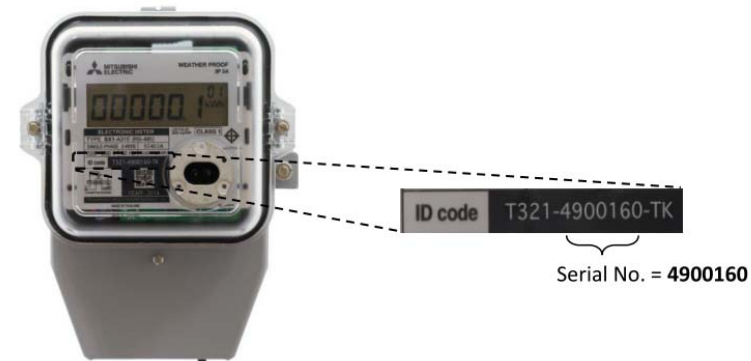
## Default slave address ของมิเตอร์ SX1, MX2 Modbus

กรณีมิเตอร์ที่มี address ซ้ำกัน และจำเป็นต้องติดตั้งบน Bus เดียวกัน  
ต้องใช้โปรแกรมในการเปลี่ยน address ของมิเตอร์  
สามารถใช้ Free Modbus Software ในการตั้งค่าได้

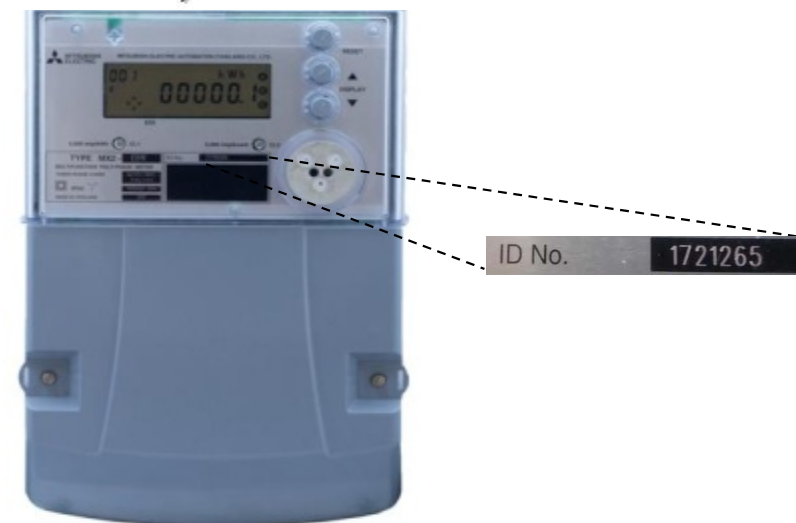
### Default slave address SX1 and MX2

Rule		Example	
Meter Serial No. (Meter ID No.)	RS-485 address (default)	Meter Serial No. (Meter ID No.)	Meter address (default)
XXXX <b>000</b>	<b>200</b>	1234 <b>000</b>	200
XXXX <b>200</b>		1234 <b>200</b>	200
XXXX <b>400</b>		1234 <b>400</b>	200
XXXX <b>600</b>		1234 <b>600</b>	200
XXXX <b>800</b>		1234 <b>800</b>	200
XXXX <b>0YY</b>	<b>YY</b>	1234 <b>001</b>	1
XXXX <b>2YY</b>		1234 <b>202</b>	2
XXXX <b>4YY</b>		1234 <b>498</b>	98
XXXX <b>6YY</b>		1234 <b>699</b>	99
XXXX <b>8YY</b>		1234 <b>899</b>	99
XXXX <b>1YY</b>	<b>1YY</b>	1234 <b>101</b>	101
XXXX <b>3YY</b>		1234 <b>302</b>	102
XXXX <b>5YY</b>		1234 <b>598</b>	198
XXXX <b>7YY</b>		1234 <b>799</b>	199
XXXX <b>9YY</b>		1234 <b>999</b>	199

SX1

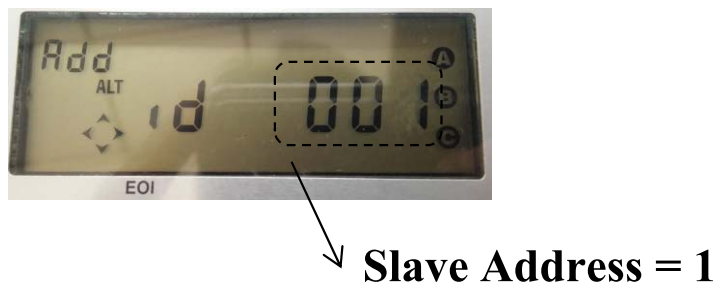
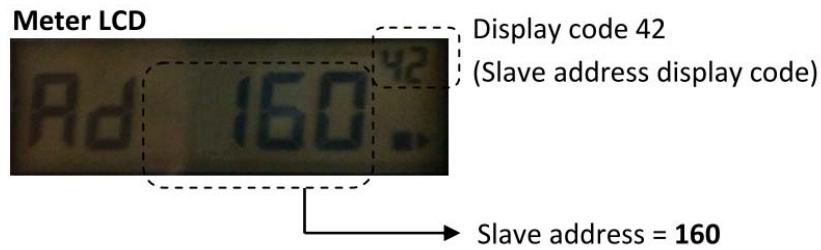


MX2



# Default slave address

## การดูค่า Slave Address



**SX1**



ไม่ต้องกดอะไร  
มิเตอร์จะ Scroll  
LCD เอง


**MX2**



กดปุ่มเลื่อนดู

## ตัวอย่าง SX1 Register Address

Register Address		Byte Count	R/W ※1	Register Name	RANGE	Unit
Dec.	Hex.					
40001	0000h	2	R/W	Slave Address ※2 (see detail Appendix A)	1 to 247	-
40002	0001h	2	R/W	Response Time ※3	8 to 20 (default 8)	10ms

※2  **Warning: Do not write slave address "0" to the meter.**

### (2) Instantaneous Value

Register Address		Byte Count	R/W ※1	Register Name	RANGE	Unit
Dec.	Hex.					
40103	0066h	2	R	Line Voltage (RMS)	0 to 65535	0.01V
40106	0069h	2	R	Frequency	0 to 65535	0.1Hz
40113	0070h	2	R	Line Current (RMS)	0 to 65535	0.01A
40116	0073h	2	R	Active Power (W)	0 to 65535	W

### (3) Counting of Energy Registers

Register Address		Byte Count	R/W ※1	Register Name	RANGE	Unit
Dec.	Hex.					
40111	006Eh (MS word)	2	R	Active Energy (Wh)	0 to 999999999	Wh
40112	006Fh (LS word)					

## ตัวอย่าง MX2 Register Address

MODBUS Register (Dec)	Address (Hex)	Range	Description	Type	R / W	Units
44001	0FA0 (MS word)	00000000h ~ 0098967Fh	METER ID	BIN	R	-
44002	0FA1 (LS word)					
44097	1000	0001h ~ 00F7h	MODBUS Slave address setting (Range: 1 ~ 247) *1 (see default table of Address setting)	BIN	R/W	-
44098	1001	0009h ~ 00C8h	MODBUS Response time setting (Range: 9 ~ 200 ms) default: 9	BIN	R/W	1 ms
44003~44009	0FA2~0FA8	Reserve area *2				
44071	0FE6	0000h ~ 00FFh	Ib (0 ~ 255 A)	BIN	R	1 A
44010	0FA9	0000h ~ 00FFh	I <sub>max</sub> (0 ~ 255 A)	BIN	R	1 A
44011	0FAA	00000000h ~ 5F5E0FFh	Total Wh Register (imp+exp)	BIN	R	0.1 kWh
44012	0FAB					
44013	0FAC	00000000h ~ 5F5E0FFh	Total Varh Register (Q1+Q4)	BIN	R	0.1 kVarh
44014	0FAD					

# การอ่านค่า Energy และค่า Real-time ต่างๆของมิเตอร์

## ตัวอย่างการคำนวณค่า เมื่อทำการอ่านค่าได้จาก Modbus

MODBUS Register (Dec)	Address (Hex)	Range	Description	Type	R / W	Units
44011	0FAA	00000000h ~ 5F5E0FFh	Total Wh Register (imp+exp)	BIN	R	0.1 kWh
44012	0FAB					

$$\text{Value} = \text{Register Value} \times \text{Unit}$$

$$\begin{aligned} \text{ตัวอย่างการอ่านค่ามาได้ } 00011111\text{h (69905 decimal)} &= 69905 \times 0.1 \\ &= 6990.5 \text{ kWh} \end{aligned}$$

Protocol standard	MODBUS
Technique	Master / Slave
Error detection	16 bits – CRC (Polynomial = 1010 0000 0000 0001) <b>0xA001</b>
Maximum packet size	256 bytes
Communication Speed	<b>SX1 1,200 bps</b> <b>MX2 4,800 bps</b>
Character formats	1 start bit
	8-bit data
	1 Even parity bit
	1 stop bit
Data encoding	big-Endian (MSB is sent first)
Password protection	-

SX1

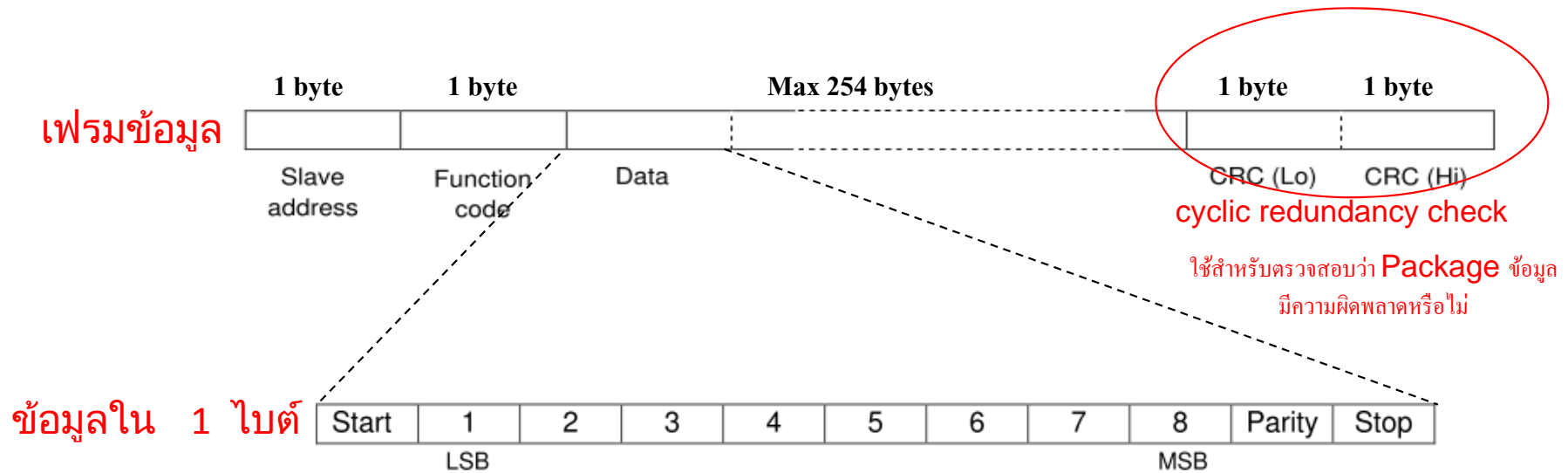


MX2





## เฟรมข้อมูลของ Modbus

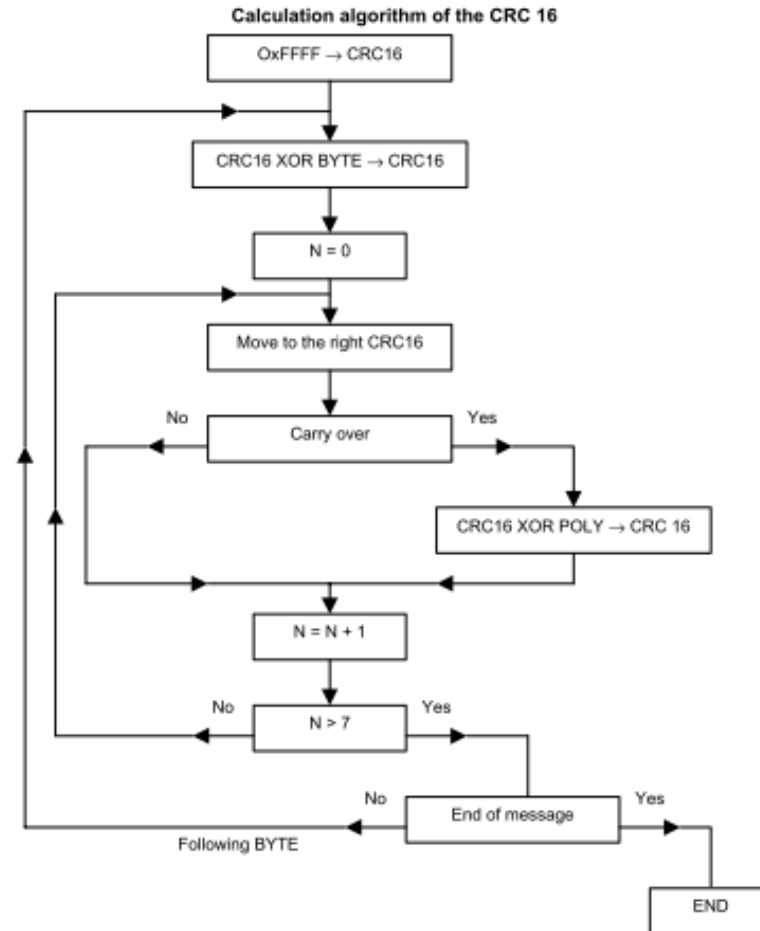


## การคํานวณ CRC

Example of CRC calculation (frame 02 07)

CRC register initialization	1111	1111	1111	1111
XOR 1st character	0000	0000	0000	0010
Move 1	1111	1111	1111	1101
Flag to 1, XOR polynomial	0111	1111	1111	1110 1
Move 2	1010	0000	0000	0001
Flag to 1, XOR polynomial	1101	1111	1111	1111
Move 3	0110	1111	1111	1111 1
Move 4	1010	0000	0000	0001
Move 5	1100	1111	1111	1110
Move 6	0110	0111	1111	1111 0
Move 7	0011	0011	1111	1111 1
Move 8	1010	0000	0000	0001
XOR 2nd character	1001	0011	1111	1110
Move 1	0100	1001	1111	1111 0
Move 2	0010	0100	1111	1111 1
Move 3	1000	0100	1111	1110
Move 4	0100	0010	0111	1111 0
Move 5	0010	0001	0011	1111 1
Move 6	1010	0000	0000	0001
Move 7	1000	0001	0011	1110
Move 8	0000	0000	0000	0111
Move 1	1000	0001	0011	1001
Move 2	0100	0000	1001	1100 1
Move 3	1010	0000	0000	0001
Move 4	1110	0000	1001	1101
Move 5	0111	0000	0100	1110 1
Move 6	1010	0000	0000	0001
Move 7	1101	0000	0100	1111
Move 8	0110	1000	0010	0111 1
Move 9	1010	0000	0000	0001
Move 10	1100	1000	0010	0110
Move 11	0110	0100	0001	0011 0
Move 12	0011	0010	0000	1001 1
Move 13	1010	0000	0000	0001
Move 14	1001	0010	0000	1000
Move 15	0100	1001	0000	0100 0
Move 16	0010	0100	1000	0010 0
Move 17	0001	0010	0100	0001 0

Most significant      least significant



XOR = exclusive or

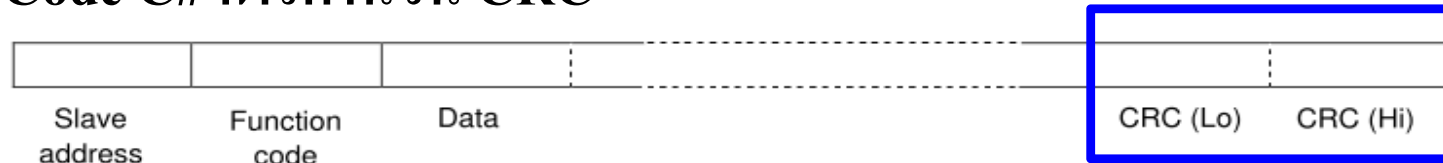
N = number of information bits

POLY = calculation polynomial of the CRC 16 = 1010 0000 0000 0001

(Generating polynomial =  $1 + x_2 + x_{15} + x_{16}$ )

In the CRC 16, the 1st byte transmitted is the least significant one.

## ตัวอย่าง Code C# การคำนวณ CRC



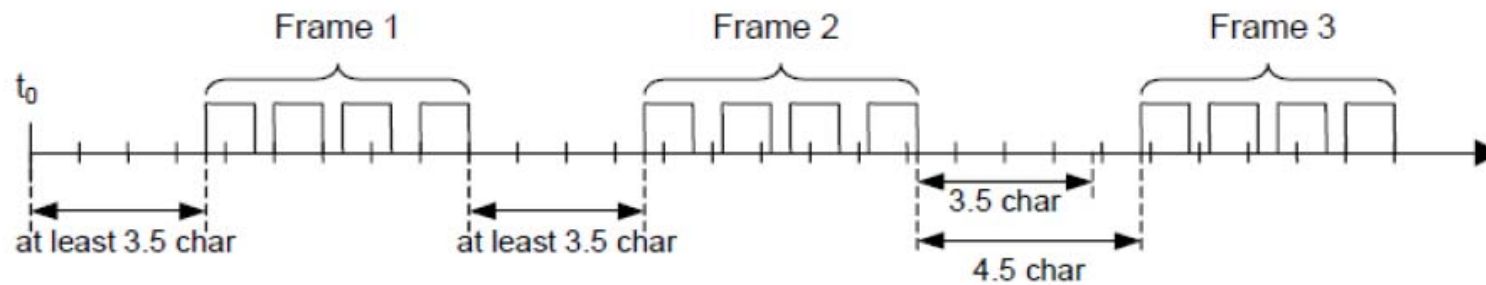
```
// Calculate the Modbus_CRC
static ushort Modbus_CRC(byte[] buf, int len)
{
    ushort crc = 0xFFFF;

    for (int pos = 0; pos < len; pos++) {
        crc ^= (ushort)buf[pos]; // XOR byte into least sig. byte of crc

        for (int i = 8; i != 0; i--) { // Loop over each bit
            if ((crc & 0x0001) != 0) { // If the LSB is set
                crc >>= 1; // Shift right and XOR 0xA001
                crc ^= 0xA001;
            }
            else // Else LSB is not set
                crc >>= 1; // Just shift right
        }
    }

    // Note, this number has low and high bytes swapped, so use it accordingly (or swap bytes)
    return crc;
}
```

Modbus RTU ใช้ช่วงเวลาสัญญาณว่างเป็นตัวบอก แยกข้อมูลแต่ละเฟรม โดยแต่ละเฟรมจะต้องห่างกันอย่างน้อย 3.5 char



Time between messages ( $t_{35}$ ) for MX2 can be calculated as below

$$t_{35} = (\text{Number of Characters} \times \text{bit/character}) / \text{baud rate}$$

$$t_{35} = 3.5 \times 11 / 4,800 = 8.02 \text{ ms}$$

Target of  $t_{35} = 9 \text{ ms}$

Response Time ของมิเตอร์สามารถทำการ ตั้งค่าได้

ใช้ในกรณีที่ Master มีการทำงานซ้ำ (ต้องทำงานหลายอย่าง เช่น อ่านข้อมูล แสดงผล)

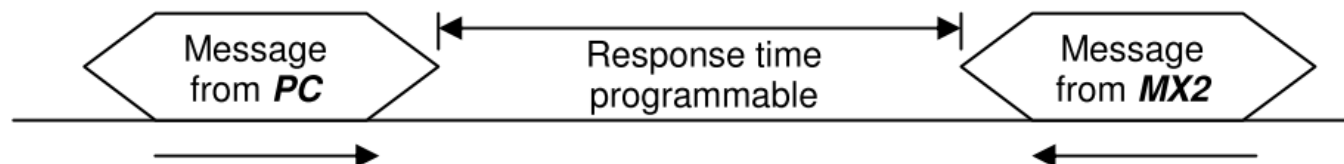
ไม่สามารถรับข้อมูลจากมิเตอร์ได้ทัน สามารถตั้ง Response Time ให้ช้าลงได้

## SX1

Resister Address		Byte Count	R/W ※1	Register Name	RANGE	Unit
Dec.	Hex.					
40002	0001h	2	R/W	Response Time ※3	8 to 20 (default 8)	10ms

## MX2

MODBUS Register (Dec)	Address (Hex)	Range	Description	Type	R / W	Units
44098	1001	0009h ~ 00C8h	MODBUS Response time setting (Range: 9 ~ 200 ms) <u>default: 9</u>	BIN	R/W	1 ms



## Function Code

Function code	Action	Table name
01 (01 hex)	Read	Discrete output coils
05 (05 hex)	Write single	Discrete output coil
15 (0F hex)	Write multiple	Discrete output coils
02 (02 hex)	Read	Discrete output contacts
04 (04 hex)	Read	Analog input contacts
03 (03 hex)	Read	Analog output holding registers
06 (06 hex)	Write single	Analog output holding register
16 (10 hex)	Write multiple	Analog output holding registers

**SX1 และ MX2 รองรับการทำงาน Function Code 03 (03 hex) และ 16 (10 hex) เท่านั้น**

## ตัวอย่าง การอ่าน 1 register (Line Voltage)

<Example1> In case of reading Line Voltage\* value, and the slave address is 78H.

- Query framing

78H	03H	00H	66H	00H	01H	6FH	BCH
Slave address		Starting address		Quantity of registers		CRC (=BC6FH)	

\* Register address of Line Voltage is 0066H (see section 7.1).

- Response framing

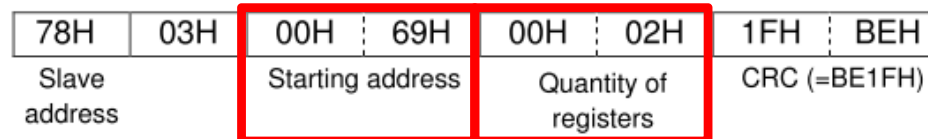
78H	03H	02H	Hi	Lo	Lo	Hi
Slave address		Byte count	Line Voltage value		CRC	



## การอ่านค่า หลาย register ค่าในครั้งเดียว (Frequency, Current)

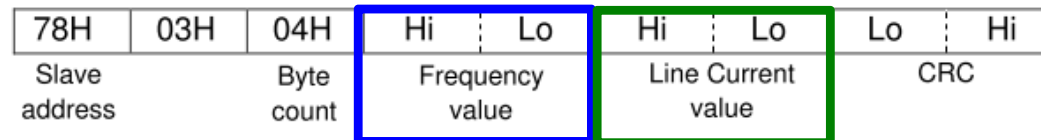
<Example2> In case of reading Frequency\* value to Line Current\* value. Slave address is 78H.

- Query framing



\* Register address of Frequency and Line Current is 0069H and 0070H respectively (see section 7.1).

- Response framing



## การอ่านค่าหน่วยไฟฟ้า Active Energy (kWh)

<Example3> In case of reading Active Energy\* value (unit: Wh fixed). Slave address is 78H.

- Query framing

78H	03H	00H	6EH	00H	02H	AEH	F7H
Slave address		Starting address		Quantity of registers		CRC (=F7AEH)	

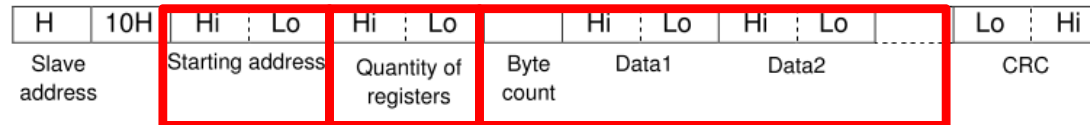
\* Register address of Active Energy is 006EH~006FH (see section 7.1).

- Response framing

78H	03H	04H	HH	HL	LH	LL	Lo	Hi
Slave address		Byte count	Active Energy value (unit: Wh fixed)				CRC	

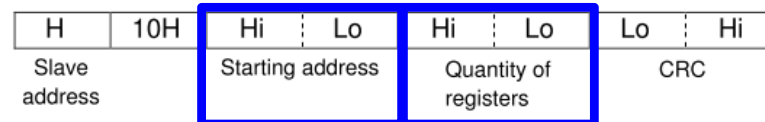
## การเขียนค่า(ตั้งค่า) Modbus Register

▪ Query framing



- Slave address : 1 to F7H
- Starting address : 2 bytes
- Quantity of registers : Maximum 123
- Byte count : Maximum 246
- Data1~ : Write data (Minimum 2 bytes)
- CRC : 2 bytes

▪ Response framing (If the slave address is 0 (broadcast), a response is not made.)



## การเขียนค่า(ตั้งค่า) Modbus Slave Address

### SX1

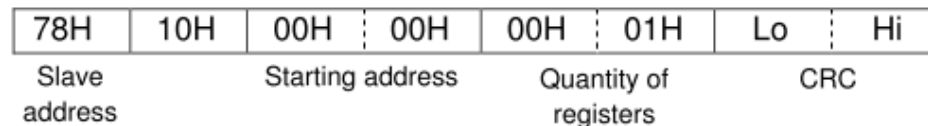
Resister Address		Byte Count	R/W ※1	Register Name	RANGE	Unit
Dec	Hex					
40001	0000h	2	R/W	Slave Address ※2 (see detail Appendix A)	1 to 247	-
40002	0001h	2	R/W	Response Time ※3	8 to 20 (default 8)	10ms

<Example> In case of setting Slave Address\*. Change Slave Address from 78H to 01H.

#### ▪ Query framing



#### ▪ Response framing



## Exception response packet

Error code	1 Byte	0x80 OR Function Code
Exception code	1 Byte	01 or 02 or 03

Error codes for each Function code are:

- Function code 03: 0x83
- Function code 16: 0x90

Table 1.3.2 List of Exception code supported by MX2

Code	Name	Description
01	ILLEGAL FUNCTION	The Slave does not support the function code of the transmitted request packet.
02	ILLEGAL DATA ADDRESS	The Slave does not recognize the address in the data field of the transmitted request packet.
03	ILLEGAL DATA VALUE	The value referenced in the transmitted request packet is not supported by the register on the Slave (MX2).

## การอ่านค่าหน่วยไฟฟ้า Active Energy (kWh)

- Query framing with over range address, meter return Exception Code

78H	03H	FF H	6EH	00H	02H	AEH	F7H
Slave address		Starting address		Quantity of registers		CRC (=F7AEH)	

\* Register address of Active Energy is 006EH~006FH (see section 7.1).

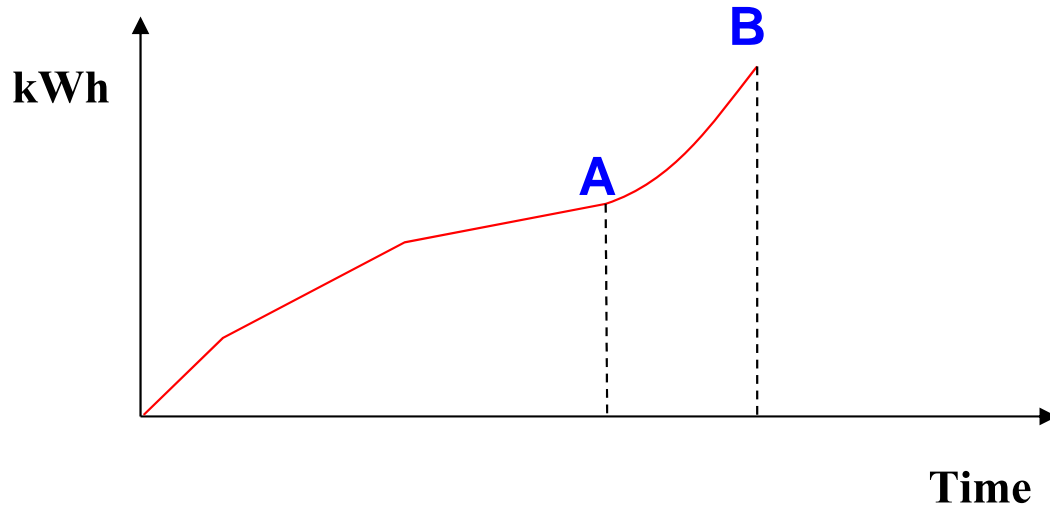
- Response framing

78H	83H	02 H	Lo	Hi
Slave address			CRC	

# 3. การอ่านค่า Energy และค่า Real-time ต่างๆของมิเตอร์



ค่า kWh เป็นค่าสะสมไปเรื่อย ๆ มีแต่เพิ่มขึ้น (ยกเว้นกรณี หน่วยเต็มจน Rollback กลับค่า 0)

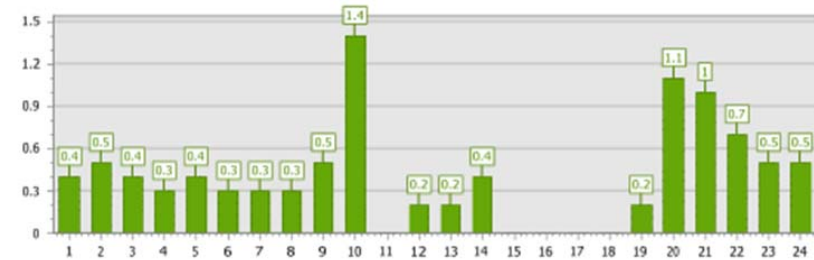


## การประยุกต์ใช้งาน

(1) ใช้คำนวณหน่วยไฟฟ้าที่ใช้งาน

$$\text{หน่วยไฟฟ้าที่ใช้งาน} = \text{kWh B} - \text{kWh A}$$

(2) ใช้คำนวณหน่วยไฟฟ้าที่ใช้งานต่อชั่วโมง



$$\text{หน่วยไฟฟ้าชั่วโมงที่ 1} = \text{kWh} [\text{@1:00}] - \text{kWh} [\text{@0:00}]$$

$$\text{หน่วยไฟฟ้าชั่วโมงที่ 2} = \text{kWh} [\text{@2:00}] - \text{kWh} [\text{@1:00}]$$

○  
○  
○

$$\text{หน่วยไฟฟ้าชั่วโมงที่ 23} = \text{kWh} [\text{@23:00}] - \text{kWh} [\text{@22:00}]$$

$$\text{หน่วยไฟฟ้าชั่วโมงที่ 24} = \text{kWh Next Day} [\text{@0:00}] - \text{kWh} [\text{@23:00}]$$

MODBUS Register (Dec)	Address (Hex)	Range	Description	Type	R / W	Units
44011	0FAA	00000000h ~ 5F5E0FFh	Total Wh Register (imp+exp)	BIN	R	0.1 kWh
44012	0FAB					

## การคำนวณค่าไฟฟ้ากรณีมิเตอร์ Rollback

เมื่อมิเตอร์หมุนไป จน 99999.9 kWh เมื่อครบหน่วยถัดไปจะกลับมาที่ 00000.0 kWh

A = ค่ามิเตอร์ครั้งก่อน kWh

B = ค่ามิเตอร์ครั้งหลัง kWh

If  $B > A$  then // กรณีปกติ

หน่วยไฟฟ้าที่ใช้ไป =  $B - A$  kWh

Else if  $(A > 90000$  and  $B < 10000)$  //กรณีมิเตอร์ Roll Back

หน่วยไฟฟ้าที่ใช้ไป =  $(B - A) + 100000$  kWh

### ตัวอย่างการแทนค่าสูตร

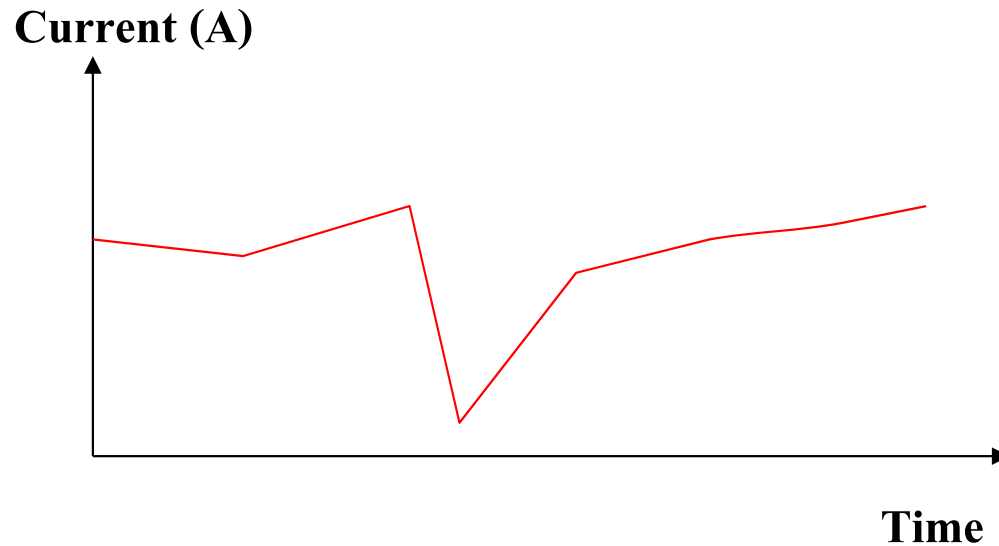
A = 99998.0 kWh

B = 20.2 kWh

$$\begin{aligned} \text{หน่วยไฟฟ้าที่ใช้ไป} &= (B - A) + 100000 \\ &= (20.2 - 99998.0) + 100000 \\ &= 22.2 \text{ kWh} \end{aligned}$$

# การอ่านค่า Current (A)

ค่า Current (A) เป็นค่าที่เกิดขึ้น ณ เวลา นั้นๆ ไม่มีการสะสมค่า



การประยุกต์ใช้งาน

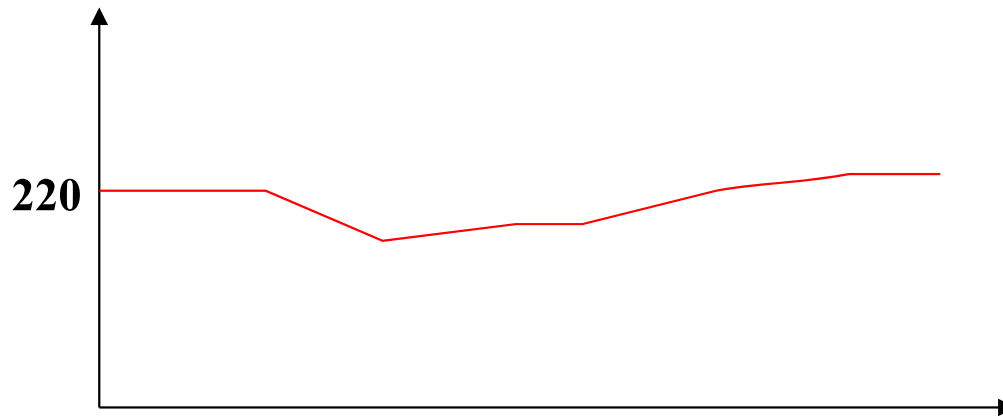
- (1) ตรวจสอบการทำงานของเครื่องจักร
- (2) ตรวจสอบกระแสไฟรั่วไหล

MODBUS Register (Dec)	Address (Hex)	Range	Description	Type	R / W	Units
44045	0FCC	Positive value: 00000000h ~ 00FFFFFFh	IRMS Phase A	BIN	R	0.01 A
44046	0FCD					

# การอ่านค่า Voltage (V)

ค่า Voltage (V) เป็นค่าที่เกิดขึ้น ณ เวลา นั้นๆ ไม่มีการสะสมค่า

Voltage(V)



การประยุกต์ใช้งาน

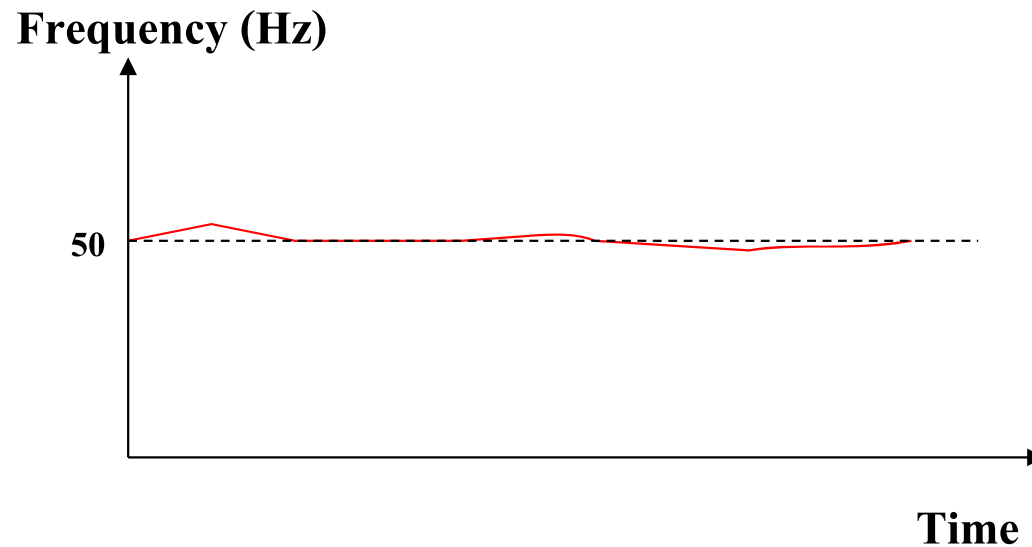
(1) ตรวจสอบระบบไฟฟ้า ปกติ, แรงดัน  
สมดุล หรือไฟดับบาง เฟส

Time

MODBUS Register (Dec)	Address (Hex)	Range	Description	Type	R / W	Units
44039	0FC6	Positive value: 00000000h ~ 00FFFFFFh	VRMS Phase A	BIN	R	0.01 V
44040	0FC7		VRMS Phase B	BIN	R	0.01 V
44041	0FC8		VRMS Phase C	BIN	R	0.01 V
44042	0FC9					
44043	0FCA					
44044	0FCB					

# การอ่านค่า Frequency (Hz)

ค่า Frequency เป็นค่าที่เกิดขึ้น ณ เวลา นั้นๆ ไม่มีการสะสมค่า



## การประยุกต์ใช้งาน

- (1) ตรวจสอบการทำงานของ Generator
- (2) ตรวจสอบการทำงานของ Invertors

MODBUS Register (Dec)	Address (Hex)	Range	Description	Type	R / W	Units
44057	0FD8	Positive value: 0000h ~ FFFFh	Frequency Phase A	BIN	R	0.01 Hz
44058	0FD9		Frequency Phase B	BIN	R	0.01 Hz
44059	0FDA		Frequency Phase C	BIN	R	0.01 Hz

# การอ่านค่า Harmonic

## THD V and I

[http://www.9engineer.com/ee\\_main/Article/Harmonic.htm](http://www.9engineer.com/ee_main/Article/Harmonic.htm)

ค่าความเพี้ยนกระแสฮาร์มอนิกรวม (Total Harmonic Current Distortion : THD<sub>I</sub>)

$$\%THD_I = \frac{\sqrt{\sum_{h=2}^{\infty} I_h^2(rms)}}{I_1(rms)} \times 100\%$$

ค่าความเพี้ยนแรงดันฮาร์มอนิกรวม (Total Harmonic Voltage Distortion : THD<sub>V</sub>)

$$\%THD_V = \frac{\sqrt{\sum_{h=2}^{\infty} V_h^2(rms)}}{V_1(rms)} \times 100\%$$

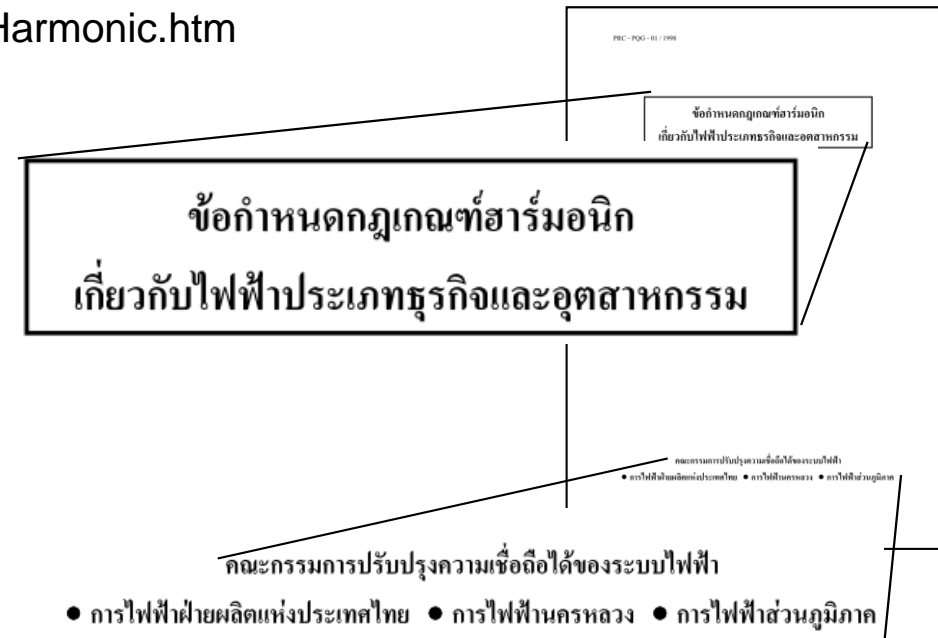
V<sub>h</sub> (rms) : ค่า rms ของแรงดันฮาร์มอนิกลำดับที่ h

I<sub>h</sub> (rms) : ค่า rms ของกระแสฮาร์มอนิกลำดับที่ h

V<sub>1</sub> (rms) : ค่า rms ของแรงดันที่มีความถี่หลักมูล

I<sub>1</sub> (rms) : ค่า rms ของกระแสที่มีความถี่หลักมูล

MODBUS Register (Dec)	Address (Hex)	Range	Description	Type	R / W	Units
44060	0FDB	Positive value: 0000h ~ FFFFh	THD V Phase A	BIN	R	0.01 %
44061	0FDC		THD V Phase B	BIN	R	0.01 %
44062	0FDD		THD V Phase C	BIN	R	0.01 %
44063	0FDE	Positive value: 0000h ~ FFFFh	THD I Phase A	BIN	R	0.01 %
44064	0FDF		THD I Phase B	BIN	R	0.01 %
44065	0FE0		THD I Phase C	BIN	R	0.01 %



### การประยุกต์ใช้งาน

(1) ตรวจสอบค่า THD ไม่ให้เกินค่ามาตรฐาน เพื่อหาวิธีป้องกันแก้ไข

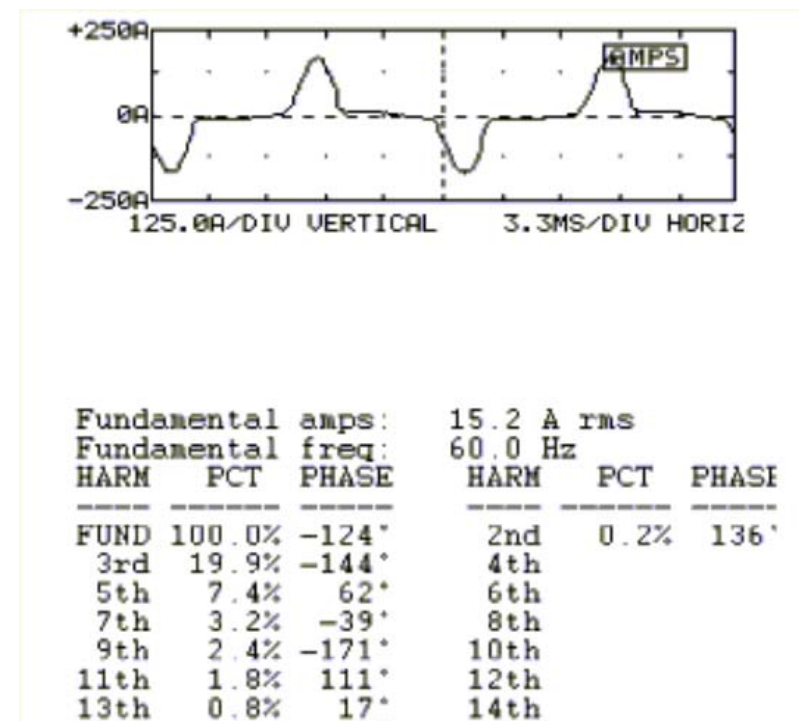
## Harmonic Component

<http://www.thailandindustry.com/guru/view.php?id=1332&section=9&rcount=Y>

การประยุกต์ใช้งาน

(1) ตรวจสอบระบบ วิเคราะห์หาสาเหตุของ  
Harmonic ในระบบ

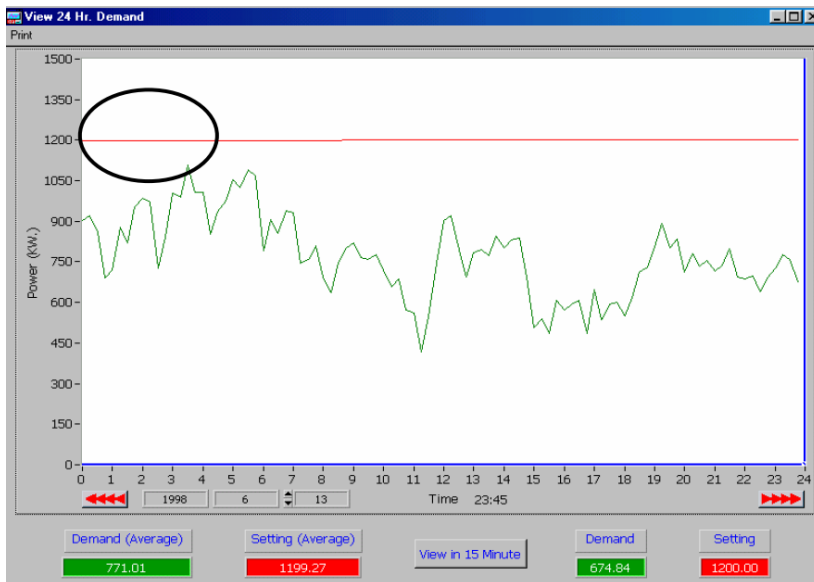
MODBUS Register (Dec)	Address (Hex)	Range	Description	Type	R / W	Units	
45001	1388	Positive value: 00000000h - 00FFFFFFh	Harmonic V Phase A (1 <sup>st</sup> order)	BIN	R	0.01 V	
45002	1389		Harmonic V Phase A (2 <sup>nd</sup> order)	BIN	R	0.01 V	
45003	138A		Harmonic V Phase A (3 <sup>rd</sup> order)	BIN	R	0.01 V	
45004	138B		Harmonic V Phase A (5 <sup>th</sup> order)	BIN	R	0.01 V	
45005	138C		Harmonic V Phase A (7 <sup>th</sup> order)	BIN	R	0.01 V	
45006	138D		Harmonic V Phase A (9 <sup>th</sup> order)	BIN	R	0.01 V	
45007	138E		Harmonic V Phase A (11 <sup>th</sup> order)	BIN	R	0.01 V	
45008	138F		Harmonic V Phase A (13 <sup>th</sup> order)	BIN	R	0.01 V	
45009	1390						
45010	1391						
45011	1392						
45012	1393						
45013	1394						
45014	1395						
45015	1396						
45016	1397						





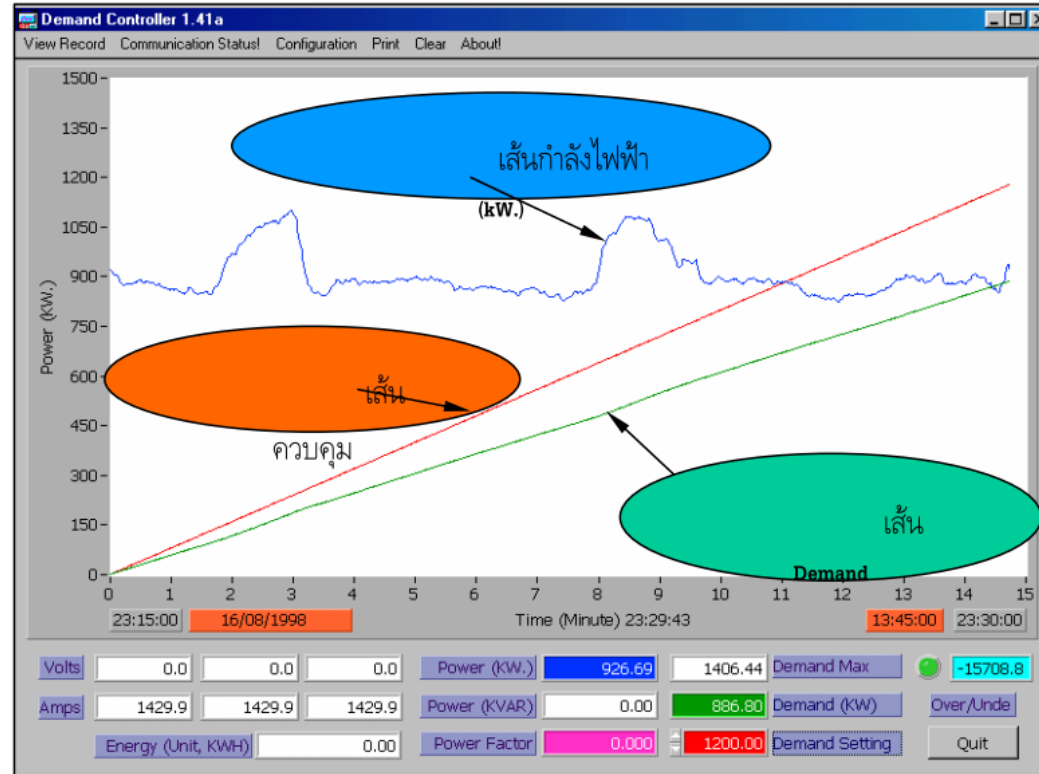
## 4. การพัฒนาระบบด้วยโปรแกรมคอมพิวเตอร์ (PC software, Server software)

## ตัวอย่าง โปรแกรม การอ่านค่า kWh ไปทำการ คำนวณ ค่า Demand เพื่อวางแผนการผลิตในการวางแผนการลด ค่า Demand



กราฟที่นำมาแสดงเป็นกราฟที่บันทึกปริมาณ Demand ตั้งแต่เวลา 0:00น. จนถึง 24:00น. ของวันที่ 13 มิถุนายน 2541 ณ. โรงงานแห่งหนึ่ง จะเห็นว่าในวันที่บันทึกมีค่า Demand Max = 1108 kW. และเกิดขึ้นช่วงเวลา 3:15-3:30 น. และถ้าพิจารณาว่า Demand ที่เกิดขึ้นในช่วงเวลา 1:45-2:00 น. จะพบว่ามามีค่าเท่ากับ 980 kW. ดังนั้นถ้าเรารู้ตัวก่อนและวางแผนการผลิตให้ดีขึ้นด้วยการย้ายการทำงานของเครื่องจักรหรือเครื่องใช้ไฟฟ้าบางส่วนในช่วงเวลา 3:00-4:00 น. และช่วงเวลา 4:45-5:45 น. ออกไปได้ (โดยอาจจะย้ายมาทำงานในช่วงเวลา 7:00-11:00 น.) จะทำให้เราลดค่า Demand ได้ประมาณ 120 kW. หรือประมาณ 24,000 บาท (kW ละประมาณ 200 บาท) ดังนั้น ถ้าลักษณะการทำงานดังกล่าวเป็นการทำงานปกตินั้น แสดงว่า เราจะสามารถประหยัดค่าไฟฟ้าได้ถึง 24,000 บาทต่อเดือน รวมทั้งปีประมาณ 288,000 บาท

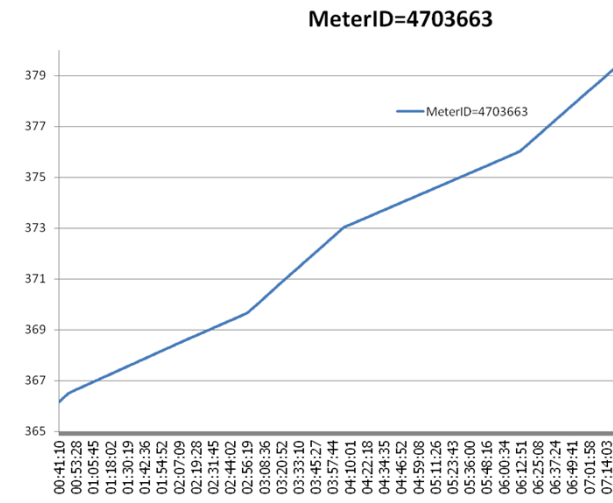
## ตัวอย่าง Demand Monitoring and control



1. เส้น kW (สีฟ้า) จะเป็นกราฟของปริมาณการใช้ไฟฟ้าที่เกิดขึ้น
2. เส้น Demand (สีเขียว) จะเป็นกราฟแสดงปริมาณ Demand โดยจะคำนวณจากการเฉลี่ยของค่า kW (Sum of kW)/ 15 นาที
3. เส้นควบคุม (สีแดง) เมื่อต้องการควบคุม Demand ไม่ให้เกินค่า Maximum โปรแกรมจะสร้างกราฟเส้นสีแดงโดยลากเส้นตรงจากจุด (0,0) ไปยังขอบด้านขวา ณ ตำแหน่ง Maximum

## ตัวอย่าง การวัดปริมาณการใช้พลังงานไฟฟ้าในห้อง **Server** ของภาควิชา

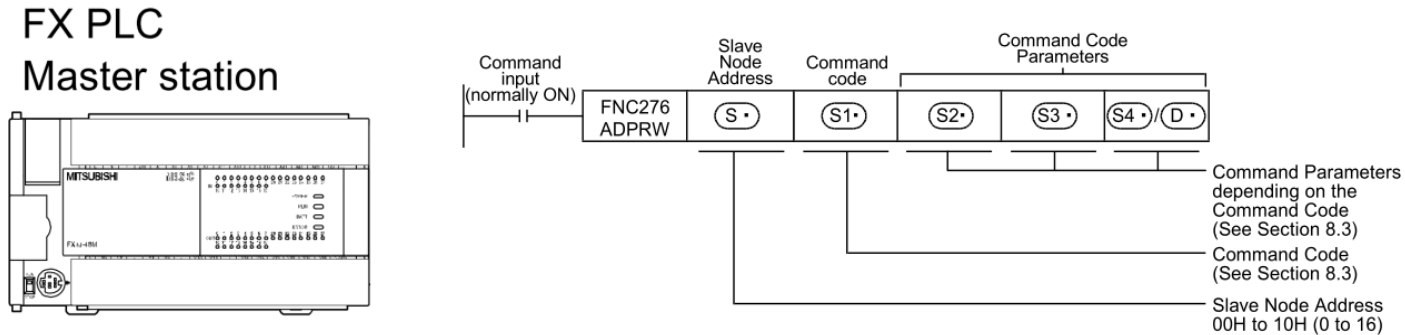
<http://cpre.kmutnb.ac.th/es1/2014/09/server-room-power-metering/>



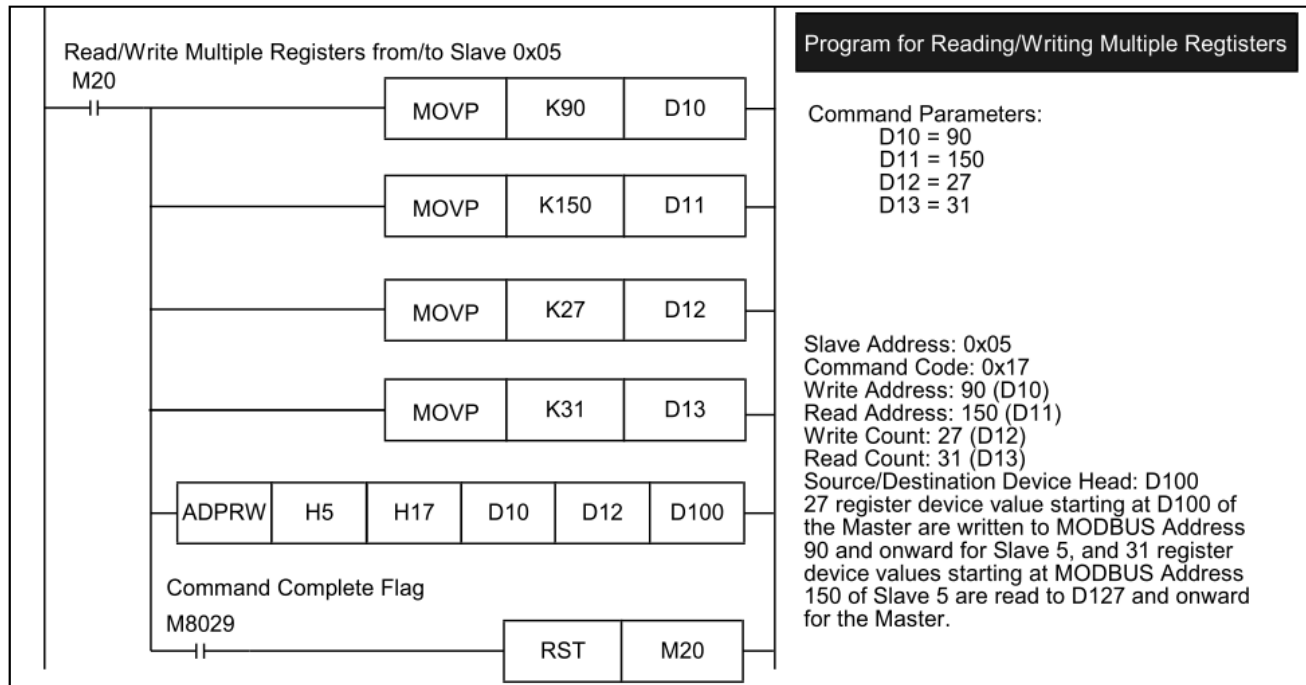
ได้เขียนโปรแกรมด้วยภาษา **Python** และให้ทำงานบนเครื่อง Server ตัวเดียวกัน เพื่ออ่านค่าจากมิเตอร์ไฟฟ้าโดยอ่านผ่านอุปกรณ์ **RS485-to-USB adapter** และเก็บบันทึกข้อมูลลงไฟล์แบบ **.CSV** ได้แก่ วัน และเวลา (date-time) จำนวน kWh ของมิเตอร์แต่ละตัวในขณะที่อ่าน นอกจากนี้ยังเก็บค่าอุณหภูมิของ CPU Cores ทั้ง 4 ตัวด้วย (เป็นตัวอย่างข้อมูลสถานะของระบบในขณะที่ทำงาน) โดยทำการอ่านและบันทึกทุกๆ 15 วินาที

# 5. การพัฒนาระบบด้วยอุปกรณ์ Hardware (PLC, Embedded Computer)

## ตัวอย่าง การเขียนโปรแกรมสื่อสาร กับอุปกรณ์ Modbus บน PLC ด้วย ภาษา Ladder



### ตัวอย่างการ เขียนและอ่านค่า Modbus Register





## ตัวอย่าง ผลงานที่ประยุกต์ใช้งานบอร์ด Raspberry Pi และ Arduino

<http://cpre.kmutnb.ac.th/es/2015/01/rpi-contest-2015/#more-321>



นักศึกษาชั้นปีที่ 3 สาขาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ (CprE) ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ มจพ. ได้ส่งผลงาน “ระบบบันทึกข้อมูลสถานะแวดล้อมและการใช้พลังงานไฟฟ้าด้วย Raspberry Pi และ Arduino“ เข้าประกวดในโครงการ การประกวดนวัตกรรม Raspberry Pi จัดโดยบริษัท Deaware สนับสนุนโดย SIPA และ TESA

โครงการนี้สาธิตการพัฒนาาระบบที่ใช้ ในการวัดการใช้ปริมาณไฟฟ้าโดยใช้มิเตอร์ kilo-watt-hours ที่ได้มาตรฐานอุตสาหกรรม และใช้บอร์ด Raspberry Pi (RPi) ที่มีการพัฒนาโปรแกรมโดยใช้ภาษา Python เพื่อทำหน้าที่อ่านค่าจากมิเตอร์ดังกล่าว ผ่านบัส RS485 นอกจากนี้บอร์ด RPi เชื่อมต่อกับบอร์ด Arduino อย่างน้อย 2 บอร์ด ผ่านระบบเครือข่าย Ethernet ใช้โปรโตคอล UDP ในการสื่อสารข้อมูล

บอร์ด Arduino แต่ละบอร์ดทำหน้าที่อ่านข้อมูลจากเซนเซอร์ เช่น อุณหภูมิ ความชื้นสัมพัทธ์ ความเข้มแสง เป็นต้น ข้อมูลที่บอร์ด RPi อ่านได้จะถูกส่งไปเก็บในคอมพิวเตอร์ขนาดเล็ก (Intel Atom, RAM 1GB, SSD HDD) ที่ทำหน้าที่เป็น IoT Cloud Server โดยใช้ Thingspeak ซึ่งเป็น Opensource

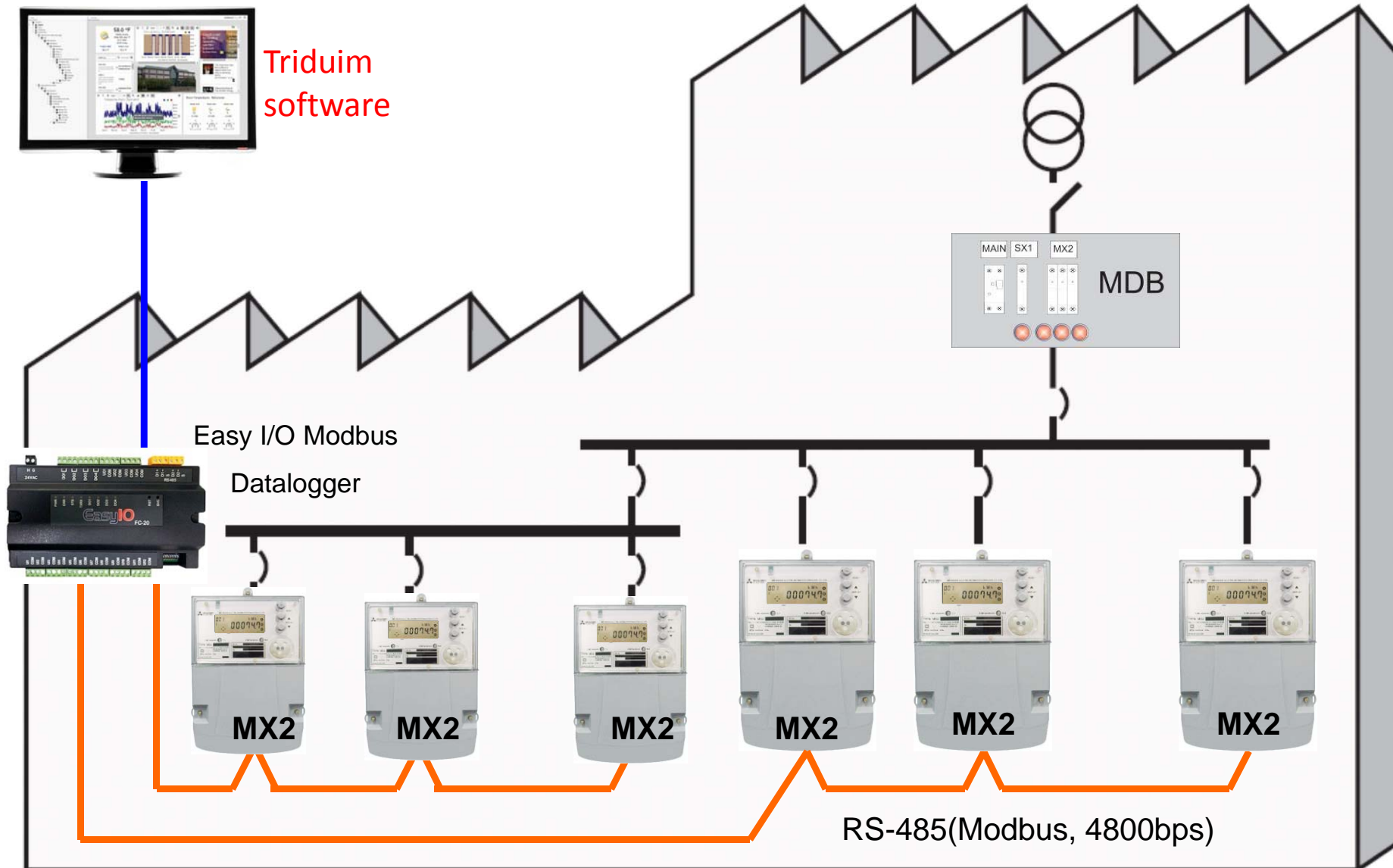
บอร์ด RPi อีกบอร์ดหนึ่ง เชื่อมต่อกับจอมอนิเตอร์ LCD เพื่อดึงข้อมูลจาก IoT Cloud Server โดยอัตโนมัติมาแสดงผล โดยใช้ภาษา HTML5/Javascript/jQuery ในการพัฒนา และแสดงผลด้วย Web Browser แบบ Fullscreen





# Factory

ทดสอบระบบที่ MEATH โดย IS ของ Triduum ในไทย

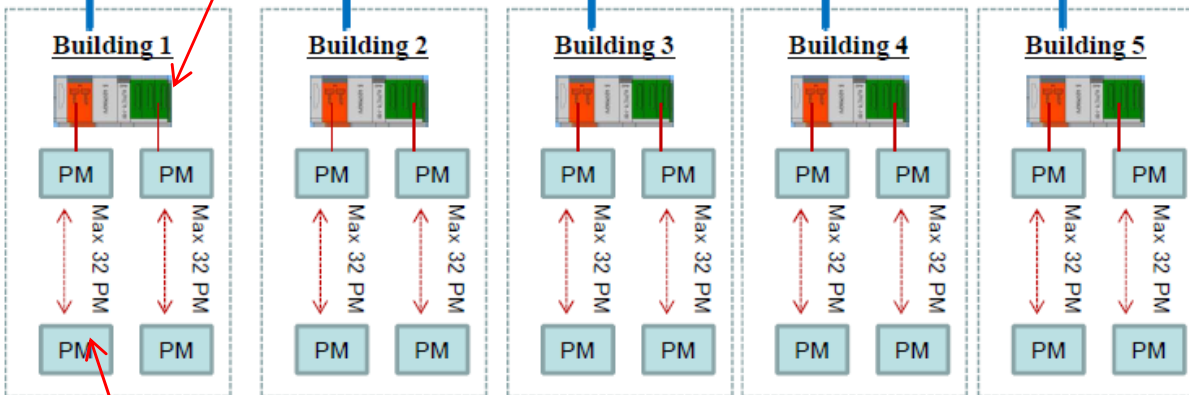


# Project MICT (พัฒนา Software เชื่อมต่อกับ MX2 Modbus ที่ Singapore)

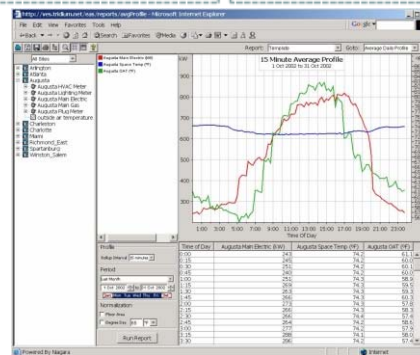
PLC with Modbus module



Energy Management Software



MX2 meter



Ch.	Description	Status	Scenario	Lighting Schedule	Remarks
A1	Channel A	OFF	Sched On	[Schedule]	Sched Off
B1	Channel B	ON	Sched On	[Schedule]	Sched Off
C1	Channel C	OFF	Dark On	[Schedule]	Dark Off
D1	Channel D	OFF	Sched On	[Schedule]	Sched Off
E1	Channel E	OFF	Sched On	[Schedule]	Sched Off
F1	Channel F	OFF	Sched On	[Schedule]	Sched Off
G1	Channel G	OFF	Dark On	[Schedule]	Dark Off
H1	Channel H	OFF	Sched On	[Schedule]	Sched Off

# การพัฒนาระบบมิเตอร์ไฟฟ้าอัตโนมัติ ด้วยโปรโตคอล Modbus RTU

ชมผลิตภัณฑ์มิเตอร์รุ่นอื่นๆ ได้ที่ Website  
[www.meath-co.com/meter](http://www.meath-co.com/meter)



หรือ เพิ่มเราเป็นเพื่อนใน LINE App  
LINE ID: [callcenter.025406991](https://line.me/tv/callcenter.025406991)

หรือ ติดตามข่าวสารอัปเดตจากเราผ่านทาง Facebook  
[www.facebook.com/meter.mitsubishi](https://www.facebook.com/meter.mitsubishi)

